(CON)	ใบงานที่ 9 หน่วยที่ การใช้งานโมดูลกล้อง Pi-camera		ครั้งที่ 15
			รวม 8 ชั่วโมง
เรื่องการใช้งานโมดูลกล้อง Pi-camera			จำนวน 480 นาที
ชื่อ		ชั้น ปริญญาตรีปีที่ วั	ันที่/
วัตถุประสงค์ทั่วไป			
เพื่อให้ผู้เรียนมีความ	มรู้ ความเข้าใจ การใช้งานโมดุ	ุลกล้อง Pi-camera โดยใช้ภาษา Python	
วัตถุประสงค์เชิงพฤติก	รรม		
เมื่อผู้เรียน เรียนจบ	แล้วสามารถ เชื่อมต่อกับเครื่อ	วงคอมพิวเตอร์ เขียนโปรแกรมและประกอบวงจร	ดังนี้
1.เขียนโปรแกรม	และประกอบวงจรใช้งานโมดู	ลกล้อง Pi-camera ได้	
2.มีคุณธรรม จริเ	บธรรม และคุณลักษณะอันพึง	ประสงค์	
เครื่องมือและอุปกรณ์			
้า 1. บอร์ดทดลอง Raspberry Pi		จำนวน 1 บอร์ด	
2. แหล่งจ่ายไฟ 9 โ	วลต์	จำนวน 1 เครื่อง	
3. เครื่องคอมพิวเตเ	วร์	จำนวน 1 ชุด	
4. บอร์ดทดลองวงจ	รอิเล็กทรอนิกส์	จำนวน 1 บอร์ด	
5. กล้อง Pi-camer	a	จำนวน 1 ตัว	
6. switch push b	utton	จำนวน 3 ตัว	
ลำดับขั้นการทดลอง			
1. ติดต่อกับบอร์ด R	aspberry Pi ด้วยบัส CSI (Co	ommon System Interface) ดังนี้	
พิมพ์ pi@raspb	errypi ~ \$ sudo raspi-con	fig เลือก Enable Camera > Enable	
2. ทดสอบการเชื่อมเ	ก่อ Pi Camera พิมพ์ pi@ras	pberrypi ~ \$ raspistill -f	
	۹		

- 3.1 เปิดเทอร์มินอล แล้วสร้างโฟลเดอร์ MyPictures สำหรับเก็บภาพ pi@raspberrypi ~ \$ mkdir MyPictures
- 3.2 ไปที่โฟลเดอร์ MyPictures pi@raspberrypi ~ \$ cd MyPictures ได้ pi@raspberrypi ~/MyPictures \$
- 3.3 หันกล้องไปยังวัตถุที่ต้องการถ่ายแล้วเรียกคำสั่ง pi@raspberrypi ~/MyPictures \$ raspistill -t 2000 -o TestImage1.jpg
- 3.4. ไปที่หัวข้อ Menu > Accessories >File Manager > MyPictures ก็จะพบกับรูปถ่ายที่ไว้ดังรูป

4. การถ่ายภาพเคลื่อนไหว

- 4.1 เปิดเทอร์มินอล แล้วสร้างโฟลเดอร์ MyVideos สำหรับเก็บภาพเคลื่อนไหว pi@raspberrypi ~ \$ mkdir MyVideos
- 4.2 ไปที่โฟลเดอร์ MyVideos pi@raspberrypi ~ \$ cd MyVideos ได้ pi@raspberrypi ~/MyVideos \$
- 4.3 หันกล้องไปยังวัตถุที่ต้องการถ่ายแล้วเรียกคำสั่ง pi@raspberrypi ~/MyVideos \$ raspivid -t 60000 -o TestClip1.h264
- 4.4 ตรวจสอบดูได้จากpi@raspberrypi ~/MyVideos \$ omxplayer TestClip1.h264

รใช้งานเชลสคริปต์ของ Python กับโมดูล Pi camera .1.สร้างไฟล์ CamPython.py โดยใช้คำสั่ง pi@raspberrypi ~ \$ sudo nano CamPythc nport time oport picamera	
.1.สร้างไฟล์ CamPython.py โดยใช้คำสั่ง pi@raspberrypi ~ \$ sudo nano CamPythc nport time oport picamera	
nport time	n.py
nport picamera	
npore picamera	
/ith picamera.PiCamera() as camera:	
camera.resolution = (1024,768)	
camera.start_preview()	
time.sleep(2)	
camera.capture('Picam_P1.jpg')	
.2. ใช้คำสั่ง pi@raspberrypi ~ \$ python3 CamPython.py python สั่งให้ไฟล์ทำงาน	
.3 ผลการทดลอง	
۱ <i>۷</i> ۹ <i>٤</i>	
รควบคุมการถายภาพดวยสวตช	
.1 เซอมตอวงจรสวตชกดตดปลอยดบทขา 18	
.3 ไฟล์ภาพจะไปเก็บไว้ใน /home/pi 4 สั่งให้ไฟล์ทำงาบใช้คำสั่ง piaraspherrypi ~ 5 sudo python3 SwitchCam py	

- 7. โปรแกรมบันทึกภาพและนำเสนอ
 - 7.1 แผนภาพการทำงานดังรูป

••••••	
••••••	
· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	
· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	
· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	
· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	

7.2	ผลการทดลอง
คำถาม	
	1. Pi-camera มีความละเอียด
	2. Pi-camera ถ่ายรูปภาพขนาดสูงสุดกี่พิกเซล
	3. os.system ("omxplayer vid"+str(step)+".h264") หมายถึง
	4. os.system ("raspivid -t 3000 -o vid"+str(count)+".h264") หมายถึง