

คู่มือ/ใบงาน

ITEM CODE NO. ELT1 EN04/18
(SENSORS & TRANSDUCERS TRAINING SYS)

ชุดทดสอบตรวจจับตำแหน่ง LVOT
รุ่น G27/EV

Electronics Technology Equipment for 7 Technical Colleges,
Department of Vocational Education (DOVE)

Ministry of Education

Kingdom of Thailand

Under

OECF LOAN AGREEMENT NO. TXIX-6

CONTRACT NO. DOVE-OECF-T4WB4/97

SUMITOMO CORPORATION

TOKYO, JAPAN

COPYRIGHT RESERVED

สารบัญ

บทนำ	1
1. หลักการวัดต่าແහນ່າ	2
1.1 ทราบสตິວເຊອບທີ່ໃຊ້ປະກຸງກາຮົດກາງໄຟຟ້າໂດຍໄມ້ໃຊ້ສະນາແມ່ເຫັນ	3
1.2 ทราบสตິວເຊອບທີ່ໃຊ້ປະກຸງກາຮົດກາງໄຟຟ້າໂດຍໃຊ້ສະນາແມ່ເຫັນ	4
1.2.1 ຜົງໂຄ	5
1.2.2 ຜົງໂຄຣີໂຈລເວອົບ	6
1.2.3 LVDT	10
1.3 ทราบสตິວເຊອບທີ່ໃຊ້ຮ້າສ	11
1.4 ຕັ້ງປັບສກາພສັງຄູາລົມກັບທຽບສຕິວເຊອບວັດຕໍາແຫນ່າ	12
1.5 ຄູນສມບັດທີ່ລັກຂອງ LVDT	14
2. ຮາຍລະເອີຍດຂອງອຸປະກອນ	15
2.1 LVDT	15
2.2 ຕັ້ງປັບສກາພສັງຄູາລົມ	21
2.2.1 ແຮງດັນອ້າງອີງ	21
2.2.2 ວິຈະຮຸມສໍາຫຼັບປັບສກາພສັງຄູາຂອງ LVDT (NE5521N)	24
3. ກາຣທດລອງ	35
3.1 ກາຣປັບແຕ່ງຕັ້ງປັບສກາພສັງຄູາລົມ	35
3.2 ດາວໂຫຼວງສຳພັນຮົດທີ່ຮ່ວມຍະກັບແຮງດັນ	37
3.3 ກາຣທາດວິຈະສຳພັນຮົດທີ່ຖືກຕ້ອງ	39
3.4 ດາວໂຫຼວງເປົ້າເສັ້ນຂອງທຽບສຕິວເຊອບແລະ ຕັ້ງປັບສກາພສັງຄູາລົມ	41

ข้อควรทราบว่า

ในการทำการทดลองนั้นควรจะศึกษาและทำตามขั้นตอนต่าง ๆ ที่ระบุไว้ในคู่มืออย่างละเอียดเพื่อความปลอดภัยใช้คู่มือเล่นนี้เพื่อเป็นสิ่งช่วยเหลือหลังจากได้รับอุปกรณ์

หลังจากที่ท่านได้รับอุปกรณ์และทำการนำออกจากการกล่องบรรจุแล้วโปรดตรวจสอบดูความเรียบร้อยและจำนวนอุปกรณ์ต่าง ๆ ว่าครบถ้วนและอยู่ในสภาพสมบูรณ์ดีหรือไม่

ก่อนทำการเชื่อมต่ออุปกรณ์กับแหล่งจ่ายไฟฟ้า โปรดตรวจสอบคุณลักษณะทางไฟฟ้าที่ท่านจะทำการเชื่อมต่อว่าถูกต้องกับอุปกรณ์หรือไม่

อุปกรณ์บางประเภทจะมีช่องเปิดและอาจจะมีพัดลมระบายความร้อนติดตั้งอยู่ หันนี้เพื่อป้องกันความร้อนของอุปกรณ์ในขณะทำงานไม่ให้มีค่ามากเกินไป ดังนั้นต้องตรวจสอบดูด้วยว่าไม่มีอะไรมาปิดกั้นช่องดังกล่าว

ไม่ติดตั้งอุปกรณ์ต่าง ๆ ไว้บนรถเข็น โต๊ะที่มีเพียงสามขา หรือโต๊ะที่มีสภาพไม่มั่นคง ซึ่งอาจจะเกิดอุบัติเหตุขึ้นกับอุปกรณ์ต่าง ๆ ได้โดยไม่ตั้งใจและอาจทำให้เกิดความเสียหายขึ้นได้ ดังนั้นการติดตั้งอุปกรณ์ต่าง ๆ ต้องทำด้วยความรอบคอบ

อุปกรณ์ต่าง ๆ เหล่านี้ออกแบบมาสำหรับใช้ในการศึกษา ซึ่งจะต้องได้รับการดูแลจากผู้ชำนาญการ การใช้งานอื่น ๆ เช่นนำไปใช้ในงานอุตสาหกรรมหรืออื่น ๆ นั้นอาจทำให้อุปกรณ์ได้รับความเสียหายได้

ข้อควรทราบ

สิ่งแวดล้อมที่เหมาะสมต่อการทำงานของอุปกรณ์เหล่านี้คือ

อุณหภูมิช่วง 0 ถึง 45 องศาเซลเซียส

ความชื้นตั้งแต่ 0 ถึง 80 %

ไม่ควรติดตั้งอุปกรณ์ไว้ในสถานที่ที่นักเรียนเดินทางออกจากช่วงอุณหภูมิและความชื้นที่กำหนดไว้นี้

ในการที่อุปกรณ์ไม่ทำงานหรือทำงานผิดปกติอย่างทำการแกะหรือซ่อมหรืออุปกรณ์เองแต่ควรติดต่อกับศูนย์หรือตัวแทนจำหน่ายเพื่อทำการเปลี่ยนชิ้นส่วนด้วยอุปกรณ์จากผู้ผลิตโดยตรง ซึ่งถ้าไม่อยู่ในข้อตกลงกันกับสามารถปรึกษาได้

ในการที่อุปกรณ์บางชิ้นหมดอายุหรือของเหลวที่บรรจุไว้หมดไป ไม่ควรนำมาเชื่อมต่อทดลอง แต่ควรติดต่อกับเจ้าหน้าที่เพื่อทำการตรวจสอบหรือแก้ไขก่อนนำไปใช้งานใหม่อีกครั้ง การทำความสะอาดอุปกรณ์

ให้ใช้ผ้าสะอาดและนุ่มทำการเช็ด ห้ามใช้สารเคมีหรือน้ำยาซักล้างต่าง ๆ หรืออื่น ๆ มาทำความสะอาดโดยเด็ดขาด

การสั่นสะเทือนหรือการชน

ไม่ควรทำให้อุปกรณ์เกิดการสั่นสะเทือนหรือเกิดการชน

บทนำ

อุปกรณ์ที่ใช้ในงานอุตสาหกรรมสมัยใหม่นั้นมักถูกนำไปใช้ในงานอุตสาหกรรม เพราะฉะนั้นอุปกรณ์ที่ранสติวเซอร์สำหรับวัดตำแหน่งจึงถูกนำมาใช้ในเครื่องจักรการผลิตต่างๆ Liear Variable Differential Transformer (LVDT) คือทranสติวเซอร์วัดตำแหน่งชนิดหนึ่งที่ถูกนำไปใช้งานบ่อยๆ ซึ่ง LVDT นี้จะให้อาตพุตเป็นสัญญาณ อนามลีอกตามระยะทางที่วัดได้ สัญญาณไฟฟ้าที่เป็นสัญญาณอนามลีอกนี้สามารถนำมาใช้งานสำหรับการคำนวณหรือการแสดงผลได้ แต่จำเป็นต้องมีวงจรเชื่อมต่อเพื่อแปลงสัญญาณที่ได้ให้เหมาะสมก่อน ล้วนเชื่อมต่อปกติเราจะเรียกว่าทัวปรับสภาพสัญญาณ (signal conditioner)

ในคู่มือนี้จะได้กล่าวถึงโครงสร้าง การทำงาน คุณสมบัติ และวิธีการเลือกใช้งานของทranสติวเซอร์ตำแหน่ง โดยในบทแรกจะกล่าวถึงหลักการทำงานของทranสติวเซอร์ตำแหน่งที่ใช้ในงานอุตสาหกรรม

บทที่สองจะอธิบายอุปกรณ์ (ทranสติวเซอร์และตัวปรับสภาพสัญญาณ) ที่รวมอยู่ในชุดทดลอง คุณสมบัติของอุปกรณ์นี้จะได้กล่าวถึงในรายละเอียด ซึ่งจะรวมถึงหลักการเลือกประเภทของทranสติวเซอร์ให้เหมาะสมกับงาน ที่ต้องทำงานภายใต้สภาวะการทำงานที่แตกต่างกัน

ในบทสุดท้ายของคู่มือเล่มนี้จะเป็นรายละเอียดเกี่ยวกับการทดลองสำหรับการทดสอบหาคุณสมบัติของทranสติวเซอร์นี้ (และตัวปรับสภาพสัญญาณ) และการประยุกต์ใช้งานในอุตสาหกรรม

บทที่ 1

หลักการวัดตำแหน่ง

ทราบสติวเชอร์สำหรับวัดตำแหน่งประกอบด้วยการวัดความยาว และการวัดขนาดของมุนระหว่างวัตถุสองชิ้น ดังนั้นเราจะต้องหาค่าสองค่าด้วยกันคือ $I = R\vartheta$ (เมื่อ ϑ มีหน่วยเป็นเรเดียน และ R เราราบค่า)

ความยาวของวัตถุและขนาดของมุนนั้นสามารถถูกเปลี่ยนเป็นปริมาณทางไฟฟ้าได้โดยใช้เซนเซอร์ได้หลายแบบ

ทราบสติวเชอร์นั้นจะทำการเปลี่ยนแปลงพลังงานจากระบบทนี่ไปเป็นพลังงานอีกระบบทนี่ (เช่นระบบไฟฟ้า) โดยใช้หลักการทำงานพลิกส์ ดังนั้นเราสามารถแบ่ง ทราบสติวเชอร์ออกเป็นสามกลุ่มดังนี้

- ทราบสติวเชอร์ที่ใช้ปรากฏการณ์ทางไฟฟ้าโดยไม่ใช้สนามแม่เหล็ก
- ทราบสติวเชอร์ที่ใช้ปรากฏการณ์ทางไฟฟ้าโดยใช้สนามแม่เหล็ก
- ทราบสติวเชอร์ที่ใช้การสร้างรหัส

ทราบสติวเชอร์ที่เราจะกล่าวถึงในครั้งนี้จะเป็นทราบสติวเชอร์ที่ใช้ปรากฏการณ์ทางไฟฟ้าที่ใช้สนามแม่เหล็ก



รูปที่ 1.1

1.1 ทรานสิติวเซอร์ที่ใช้ปรากฏการณ์ทางไฟฟ้าโดยไม่ใช้สนามแม่เหล็ก

ทรานสิติวเซอร์แบบนี้สามารถเปลี่ยนตำแหน่งไปเป็นปริมาณทางไฟฟ้าได้โดยการใช้ปรากฏการณ์ทางไฟฟ้า

กลุ่มของทรานสิติวเซอร์แบบนี้ได้แก่ ทรานสิติวเซอร์ตัวเก็บประจุ ซึ่งสามารถทำงานได้โดยอาศัยปรากฏการณ์ทางฟลิกส์ที่ยอมให้มีการเปลี่ยนแปลงค่าของตัวเก็บประจุเมื่อขนาดของผ่านเพลทเปลี่ยนไปดังนี้

$$C = \frac{1}{2} S/D$$

ถ้า S มีค่าแปรผันระหว่าง 1 ถึง 9 ก็จะทำให้ทรานสิติวเซอร์นี้สามารถเปลี่ยนแปลงค่าความจุได้อย่างเป็นเชิงเส้น

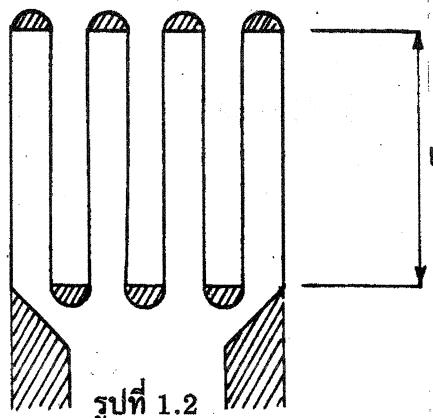
ตัวอย่างของการใช้งานทรานสิติวเซอร์ประเภทนี้ต้องบันทึกงานพิสิกส์ได้แก่ การวัดการสั่นสะเทือน (คล้ายกับหลักการสั่นสะเทือนของคอนเดนเซอร์ในโทรศัพท์) หรืออุปกรณ์ที่ใช้วัดระดับของของเหลวที่ไม่น้ำไฟฟ้าในแทงค์

ทรานสิติวเซอร์แบบอื่นๆ ที่ใช้ปรากฏการณ์ทางไฟฟ้าได้แก่ ความต้านทานหรือโพเทนชิโอมิเตอร์ ทรานสิติวเซอร์ มีหลักการทำงานพิสิกส์คือ การยอมให้ปริมาณกระแสไฟฟ้าที่ไหลผ่านตัวมันอย่างจำกัดเมื่อขนาดเปลี่ยนไปดังนี้

$$R = \rho l/S$$

ตัวอย่างของการใช้งานทรานสิติวเซอร์นี้จะต้องบันทึกการของการนำไฟฟ้า ทรานสิติวเซอร์แบบปรับเลื่อนเชิงเส้นหรือแบบปรับหมุนเป็นทรานสิติวเซอร์ที่มีขนาดใหญ่แต่มีค่าความถูกต้องสูง

จากลักษณะของวัสดุที่ใช้งานทรานสิติวเซอร์นี้สามารถแบ่งเป็นโพเทนชิโอมิเตอร์แบบ slide-wire และโพเทนชิโอมิเตอร์แบบแผ่นฟิล์ม (ซึ่งฟิล์มนี้อาจจะเป็นโลหะ, ตัวนำไฟฟ้าพลาสติกหรือซีเมนต์)



ทราบสติวเซอร์ที่ใช้ปรากฏการณ์ทางไฟฟ้าแบบอื่นๆ สำหรับการวัดตำแหน่งนั้นคือการใช้หลักการเปียโซ ซึ่งค่าความต้านทานของวัสดุที่ใช้นั้นจะสามารถเปลี่ยนแปลงได้เมื่อเกิดความเครียดดังนี้

$$\delta R = k \delta I / s$$

ทราบสติวเซอร์นี้มีหลักการทำงานเช่นเดียวกับสเตรนเกจน์ ซึ่งมักใช้ในการวัดความเครียดของผิวสุดในทิศทางที่ต้องการ และมักนำไปใช้ในการวัดน้ำหนัก, แรง หรือแรงดันตามรูปที่ 1.2

1.2 ทราบสติวเซอร์ที่ใช้ปรากฏการณ์ทางไฟฟ้าโดยใช้สนามแม่เหล็ก

ทราบสติวเซอร์ประเภทนี้จะทำหน้าที่คล้ายกับมิเตอร์วัดปริมาณฟลักซ์ Φ_C รอบ ๆ บริเวณปิดบริเวณหนึ่งที่กำหนดโดยลวดตัวนำไฟฟ้า

การวัดนั้นจะประกอบด้วยการทำหน้าที่กำหนดค่าความต่างศักย์ที่วงจรไฟฟ้าสร้างขึ้นกับลวดตัวนำในสภาพที่วงจรเปิดจะเสมือนไม่มีโหลด การวัดจะเป็นไปตามกฎของฟาราเดย์นิวmann (Faraday-Newmann's law)

$$e_v = -d\Phi / dt$$

ฟลักซ์ Φ_C และลวดตัวนำนั้นจะมีความสัมพันธ์ระหว่างกันตามสมการต่อไปนี้

$$\Phi_C = \Phi_g f(I)$$

เมื่อ Φ_g คือฟลักซ์ทั่วๆ ไป (มีค่าคงที่), I คือความยาวหรือมุม 90° ที่ต้องการวัดไปเป็นสัญญาณไฟฟ้าอนามัยในรูปของ e_v

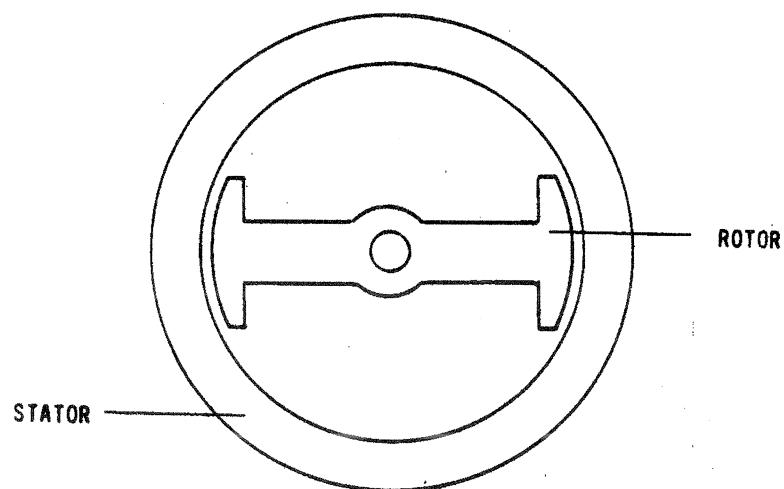
จากที่อธิบายการทำงานมาทั้งหมดนั้นทราบสติวเซอร์ที่ใช้ปรากฏการณ์ทางแม่เหล็กไฟฟ้านี้มีดังนี้

- ชิงโคร
- ชิงโครรีไซลเวอร์
- LVDT

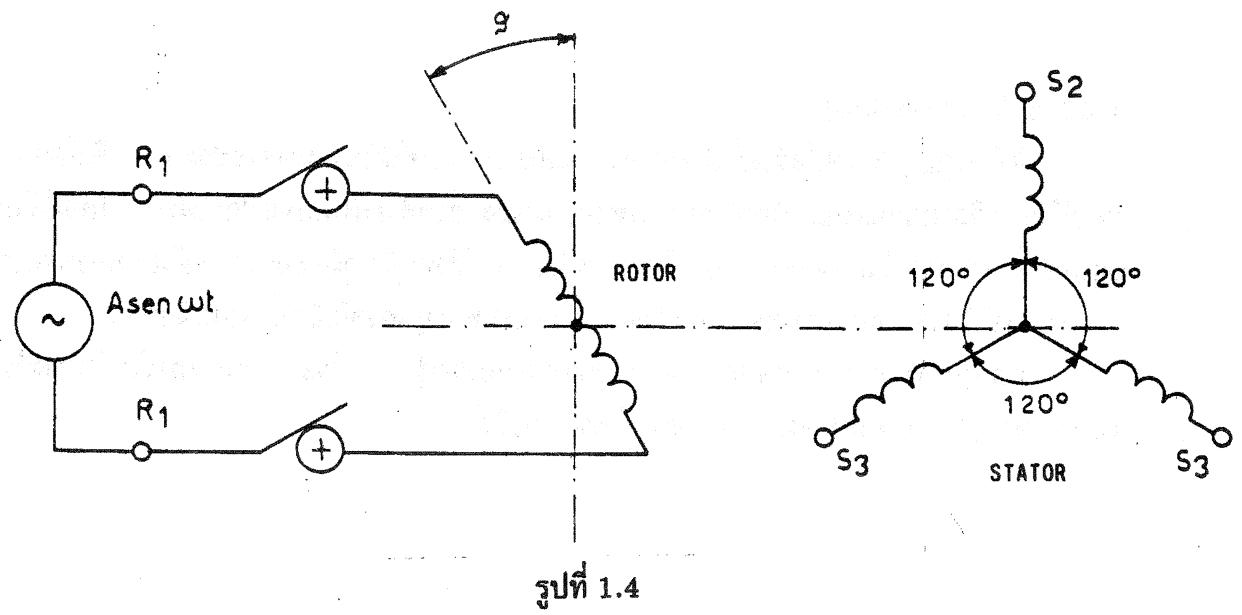
1.2.1 ชิงโคร (Synchro)

ชิงโครคืออุปกรณ์ที่สร้างขึ้นมีหลักแบบและสามารถใช้ได้ในงานหลายประเภท ชิงโครนั้น มักใช้ในการวัดมุมและเป็นเครื่องจักรกลไฟฟ้าอย่างหนึ่ง ซึ่งคล้ายกับหม้อแปลงไฟฟ้า โดยมีด้าน ปฐมภูมิซึ่งประกอบด้วย salient-pole โรเตอร์หนึ่งเฟส ส่วนทุติยภูมิจะประกอบด้วยชุดลวดของส เตเตอร์ รูปที่ 1.3 แสดงภาพตัดขวาง (ในแนวตั้งจาก) ของอุปกรณ์ชนิดนี้โดยไม่มีชุดลวด

ทุติยภูมิประกอบด้วยชุดลวด 3 ชุดต่อ กันแบบสตาร์ ทำให้แต่ละเกณฑ์ทางไฟฟ้าห่างกัน 120 องศา รูปที่ 1.4 แสดงไดอะแกรมทางไฟฟ้าของชิงโคร



รูปที่ 1.3



มุน 9 ของโรเตอร์นี้ถูกวัดจากมุมทางไฟฟ้าของชด漉วที่จุดเทอร์มินอล S2 เพราะฉะนั้นจะต้องให้สัญญาณชายน์ที่มีขนาดคงที่และมีความถี่ ω ที่ด้านปฐมภูมิ ในการวัดในขณะที่ไม่มีโหลดคร่อมจุดกึ่งกลางกับเทอร์มินอลได้เทอร์มินอลหนึ่งของทุติยภูมิดังนี้

$$ev 20 = Ev \cos \vartheta \sin \omega t$$

$$ev 30 = Ev \cos (120 - \vartheta) \sin \omega t$$

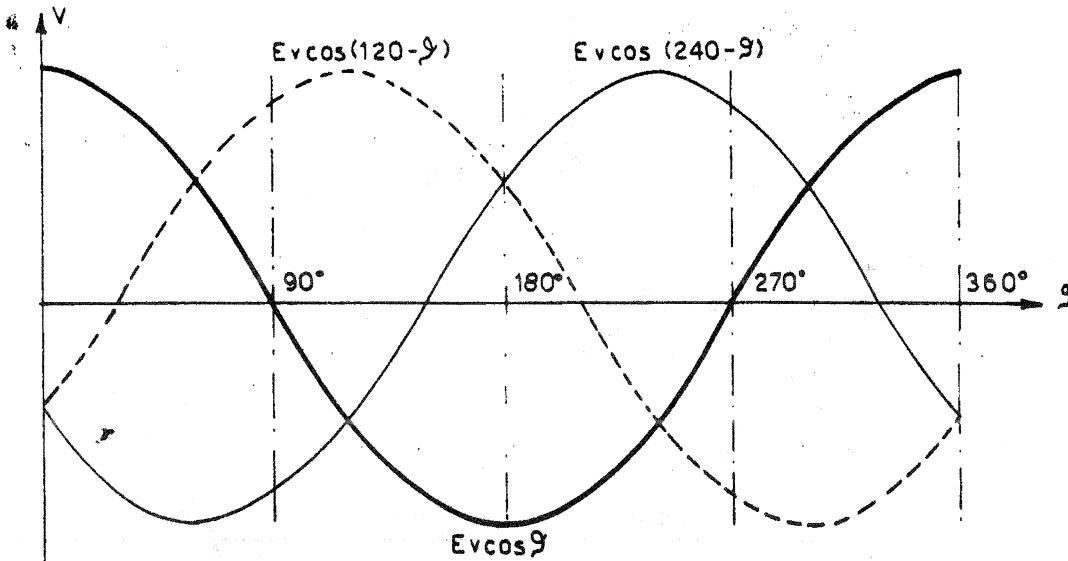
$$ev 10^\circ = Ev \cos (240 - \vartheta) \sin \omega t$$

รูปที่ 1.5 แสดงลักษณะของค่าของ $Ev \cos \vartheta$, $Ev \cos (120 - \vartheta)$ และ $Ev \cos (240 - \vartheta)$ ตามมุน 9 ของโรเตอร์ (ϑ มีค่าเป็นบวกเมื่อมุมหวานเข้มนาฬิกา) แรงดันที่ได้สามารถวัดได้ดังนี้

$$ev 12 = ev 10 - ev 20 = \sqrt{3} Ev \sin (240 + \vartheta) \sin \omega t$$

$$ev 23 = ev 20 - ev 30 = \sqrt{3} Ev \sin (120 + \vartheta) \sin \omega t$$

$$ev 31 = ev 30 - ev 10 = \sqrt{3} Ev \sin \vartheta \sin \omega t$$



รูปที่ 1.5

ขนาดของมุนนี้สามารถคำนวนหาได้จากแรงดันทั้งสามนี้

แหล่งจ่ายกำลังไฟฟ้ากระแสสลับจะมีความถี่มาตรฐานตั้งแต่ 50 Hz ถึง 1000 Hz และมีค่าแรงดันตั้งแต่ 4 ถึง 115 Vrms

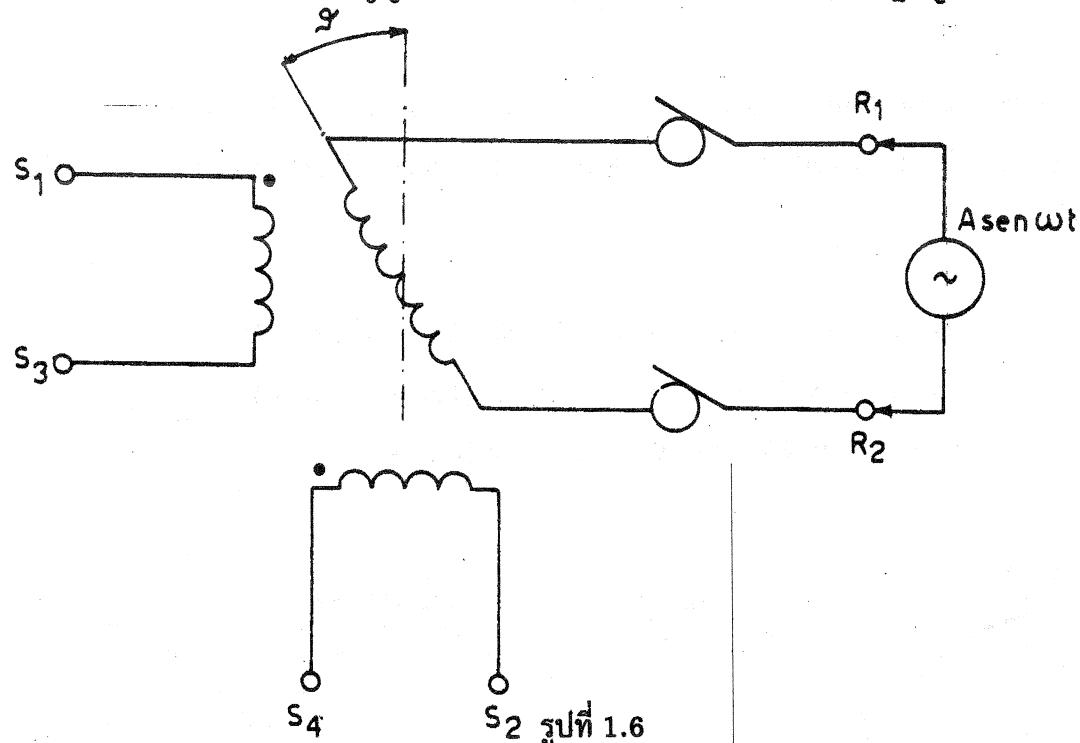
1.2.2 ชิงโครร์ไซลิวอร์ (Synchro resolver)

ทราบสัดส่วนแบบนี้คล้ายกับชิงโคร โดยประกอบด้วยสเตเตอร์และโรเตอร์ที่มีขดลวดพันอยู่

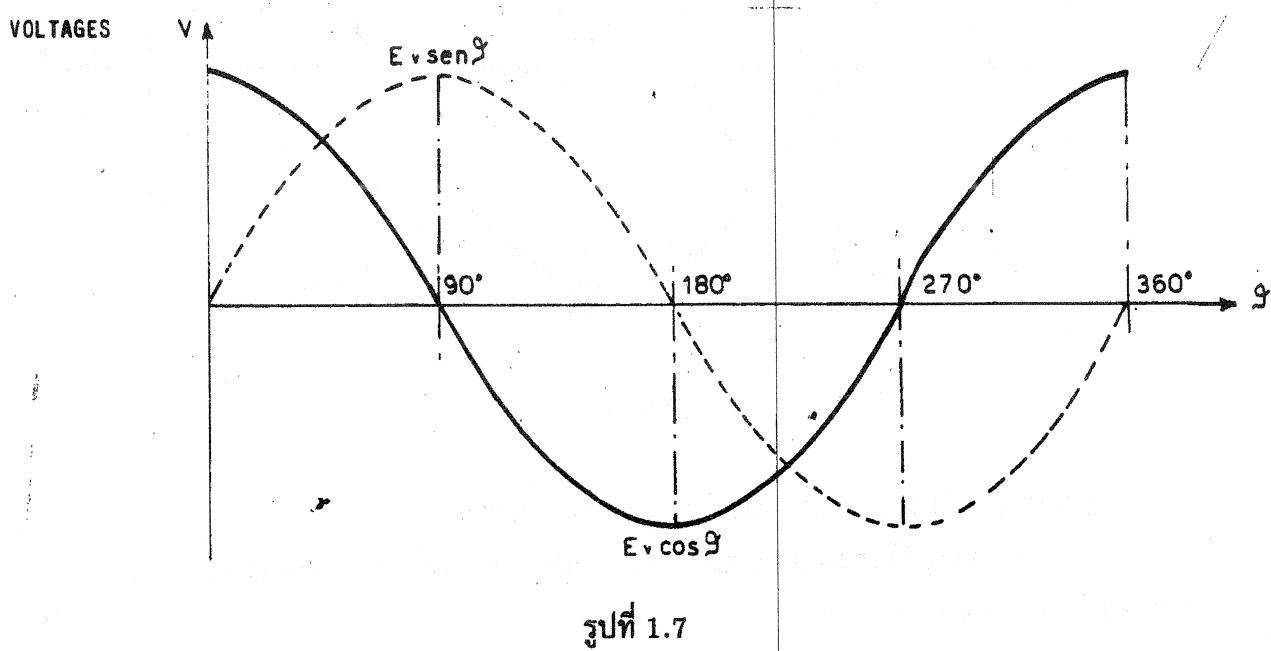
ด้านทุติยภูมิจะประกอบด้วยขดลวด 2 ชุด ซึ่งมีมุมทางไฟฟ้าห่างกัน 90 องศา

รูปที่ 1.6 แสดงไดอะแกรมทางไฟฟ้าของชิงโครร์ไซลิวอร์

มุมของโรเตอร์ θ จะถูกวัดตั้งแต่แกนไฟฟ้าของขดลวดที่ต่อ กับ เทอร์มินอล S_1 และ S_3 เพราะฉะนั้นเราจะต้องป้อนสัญญาณชายน์ที่มีขนาดคงที่และมีความถี่ ω ที่ปัจจุบัน (โรเตอร์)



รูปที่ 1.6



รูปที่ 1.7

เราสามารถวัดแรงดันขณะไม่มีโหลดคร่อมชุดลวดด้านทุติยภูมิได้ดังนี้

$$ev S_{1,3} = Ev \cos \Theta \sin \omega t$$

$$ev S_{4,2} = Ev \sin \Theta \sin \omega t$$

รูปที่ 1.7 แสดงกราฟของแรงดัน $Ev \cos \Theta$ และ $Ev \sin \Theta$ ตามมุม Θ ของโรเตอร์ที่เปลี่ยนไป (Θ มีค่าเป็นบวกเมื่อมุมทวนเข็มนาฬิกา)

ซึ่งໂຄຣີໂຈລເວອ໌ທີ່ຖານແບບນີ້ຈະເຮັດກວ່າຕົວສິ່ງ (transmitter)

ซຶ່ງເຮັດກວ່າມີຄວາມຫາມຸນ Θ ໄດ້ຈາກແຮງດັນທີ່ວັດໄດ້ທັງສອນນີ້
ແຮງດັນທີ່ເຫັນຍ່ານໍາທີ່ໂຣເຕອຣມີຄ່າດັນນີ້

$$evR = Ev (\cos \Theta \sin \Theta - \sin \Theta \cos \Theta) \sin \omega t$$

ເມື່ອ Θ ຕີ້ອຂະດຂອງມຸນຂອງໂຣເຕອຣຂອງຊີ່ໂຄຣີໂຈລເວອ໌

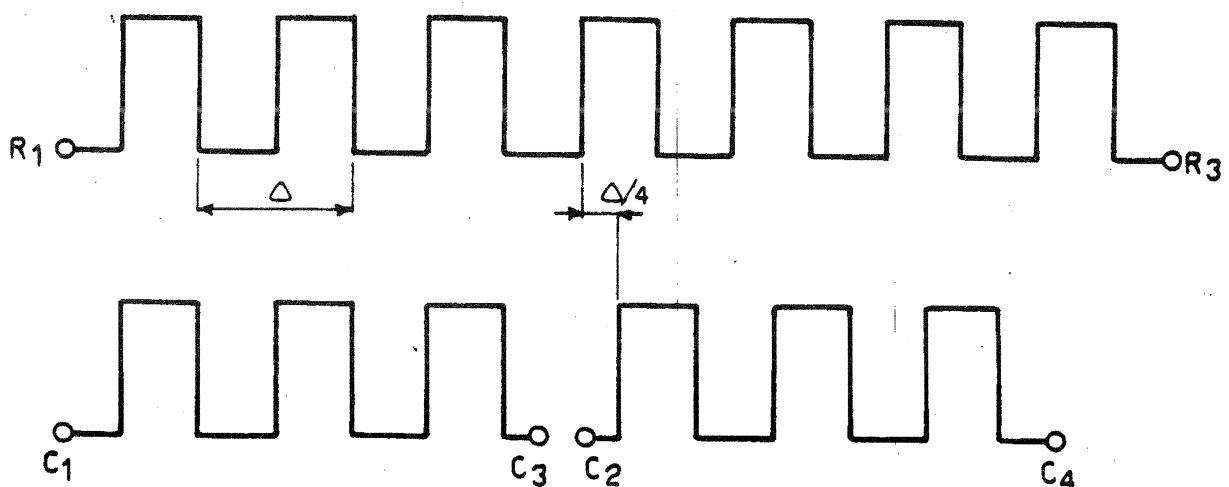
ຮູ້ໃຈລວອນນັ້ນຈະຄູກໃຫ້ຈານກັບໂຣເຕອຣທີ່ມີຂຸດລວດ 2 ຂດປ່ອຍ 7 ທີ່ມີມຸນທາງໄຟຟ້າທ່າງກັນ

90 ອົງຄາ

ແລ່ລ່ງຈ່າຍກໍາລັງໄຟຟ້າແບບກະແສສລັບຈະມີຄວາມຄື້ຕັ້ງແຕ່ 50 Hz ປຶ້ງ 10 kHz ແລະມີແຮງດັນ
ຕັ້ງແຕ່ 4 ປຶ້ງ 115 Vrms

ຮູ້ໃຈລວອນແບບເຊີງເສັ້ນ (ຫຼືອ inductosyns) ຈະຄູກໃຫ້ຈານນາກໃນອຸຕສາຫກຮົມ ທັ້ງສເຕເຕອຣ
ແລະໂຣເຕອຣຂອງອຸປກຮົມນີ້ຈະຄູກສ້າງຂຶ້ນດ້ວຍອຸປກຮົມທີ່ມີຂຸດລວດປຽນກຸມີແລະທຸຕິຍກຸມີ ຮູ່ປີ່ 1.8
ແສດໄດ້ອະແດນຂອງໂຄຣສ້າງອຸປກຮົມນີ້

ອຸປກຮົມທີ່ຕິດອູ້ກັນທີ່ຄື້ອລວດຕ້ານໜ້າແລະມີຂຸດລວດດ້ານທຸຕິຍກຸມີໜຶ່ງຂດ ສ່ວນອຸປກຮົມທີ່ເຄລື່ອນ
ທີ່ໄດ້ເຮັດກວ່າສໄລເດອරແລະມີຂຸດລວດປຽນກຸມີສອງຂດ

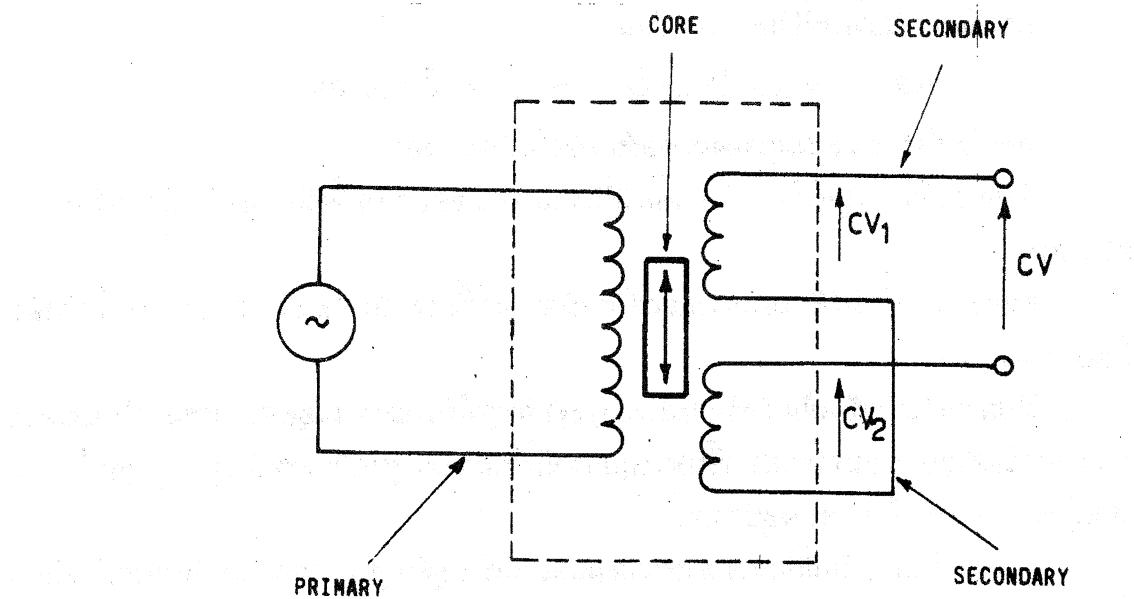


ຮູ່ປີ່ 1.8

1.2.3 LVDT

อุปกรณ์ Linear Differential Transformer (LDT) หรือ Linear Variable Differential Transformer (LVDT) แสดงโครงสร้างการทำงานตามรูปที่ 1.9 ซึ่งเป็นวงจรของหม้อแปลงประกอบด้วยชุดลวดปั๊มน้ำมัน (จ่ายด้วยไฟฟ้ากระแสสลับ) และชุดลวดด้านทุติยภูมิสองชุด (ต่อ กันในทิศทางตรงกันข้าม) โดยพับอยู่รอบแกนที่ไม่มีคุณสมบัติทางเฟอร์โรแมกเนติก และมีแกนเฟอร์โรแมกเนติกที่สามารถเคลื่อนที่ไปมาได้อย่างอิสระอย่างภายใน

ถ้าแกนภายในนี้อยู่ในจุดสมมติแล้วจะทำให้ชุดลวดทุติยภูมิทั้งสองสามารถเหนี่ยววนะแรงดันไฟฟ้าได้เท่ากันในทางอุดมคติ เพราะฉะนั้นเมื่อชุดลวดทั้งสองนี้ต่อกลับด้านกันก็จะทำให้แรงดันรวมของชุดลวดทั้งสองมีค่าเท่ากับศูนย์



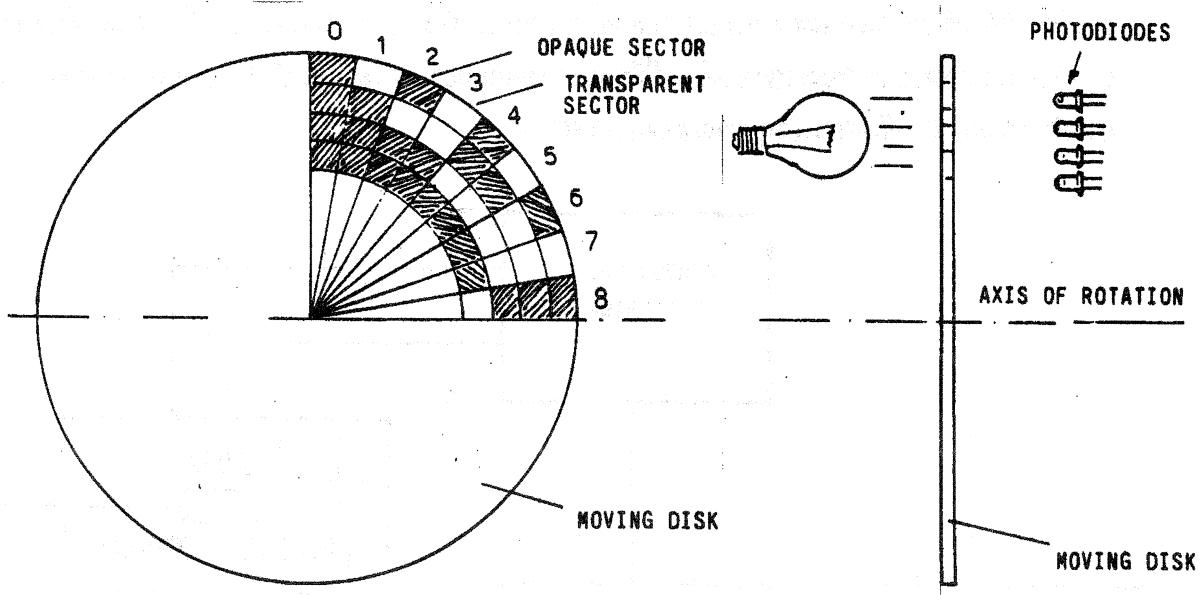
ในการตั้งค่าแกนภายในไม่อยู่ในจุดเดียวกับชุดตรวจสอบที่ติดตั้งของจะทำให้หลักของสนามแม่เหล็กไฟฟ้าที่เหนี่ยวนำชุดตรวจสอบนั้นมีค่าไม่เท่ากัน ซึ่งจะทำให้แรงดันที่ชุดตรวจสอบที่ติดตั้งเหนี่ยวนำได้มีค่าไม่เท่ากัน จึงได้แรงดันรวมระหว่างชุดตรวจสอบมีค่าไม่เท่ากับศูนย์

ระยะทางในการเคลื่อนที่เทียบกับแรงดันไฟฟ้ารวมที่ได้จากชุดตรวจสอบที่ติดตั้งนั้นมีความลับพื้นที่เป็นแบบเชิงเส้น เมื่อป้อนแรงดันไฟฟ้ากระแสสลับให้กับด้านปฐมภูมิ

โดยปกติแล้วความถี่ของแรงดันไฟฟ้าที่ป้อนให้นั้นมีค่าระหว่าง 50 Hz ถึง 10 kHz ในขณะที่ขนาดของแรงดันมีค่าไม่เกิน 50 V ระยะทางที่ LDT สามารถวัดได้จะมีค่าต่ำสุดจาก 150 มม. ถึงมากที่สุดที่ 150 มม. (อีกด้านหนึ่ง) โดยมีค่าความถูกต้องในการวัดประมาณ 0.1 %

1.3 ทราบสติวเซอร์ที่ใช้รหัส

ทราบสติวเซอร์ชนิดนี้จะเรียกว่า absolute encoder โดยให้อาต์พุตในรูปของสัญญาณดิจิตอลในขณะที่ระยะทางหรือมุมที่วัดมีการเปลี่ยนแปลงอย่างต่อเนื่อง



รูปที่ 1.10

ทราบสติวเซอร์แบบนี้ปกติจะประกอบไปด้วยแผ่นงานที่หมุนได้ โดยมีการพิมพ์รหัสไว้บนแผ่นงานนี้ตามต้องการ การหมุนของแผ่นงานนี้จะสัมผัสรักบบ้มหรือระยะทางเป็นแบบเชิงเส้น การอ่านค่าที่วัดได้จากการวัดนั้นจะอ่านมาจากรหัสที่อ่านได้บนแผ่นงานที่เปลี่ยนไป ซึ่งโดยส่วนมากแล้วรหัสที่ได้นั้นเกิดจากแคนบรหัสที่ทำงานแผ่นงานที่ใส (ดูรูปที่ 1.10)

ทราบสติวเซอร์แบบนี้จะมีคุณสมบัติของการจัดระดับสัญญาณเพื่อเปลี่ยนจากสัญญาโนาสือกที่ต้องการวัดเป็นสัญญาณดิจิตอลอาต์พุต

1.4 ตัวปรับสภาพสัญญาณที่ใช้ในทรานสดิวเซอร์วัดตำแหน่ง

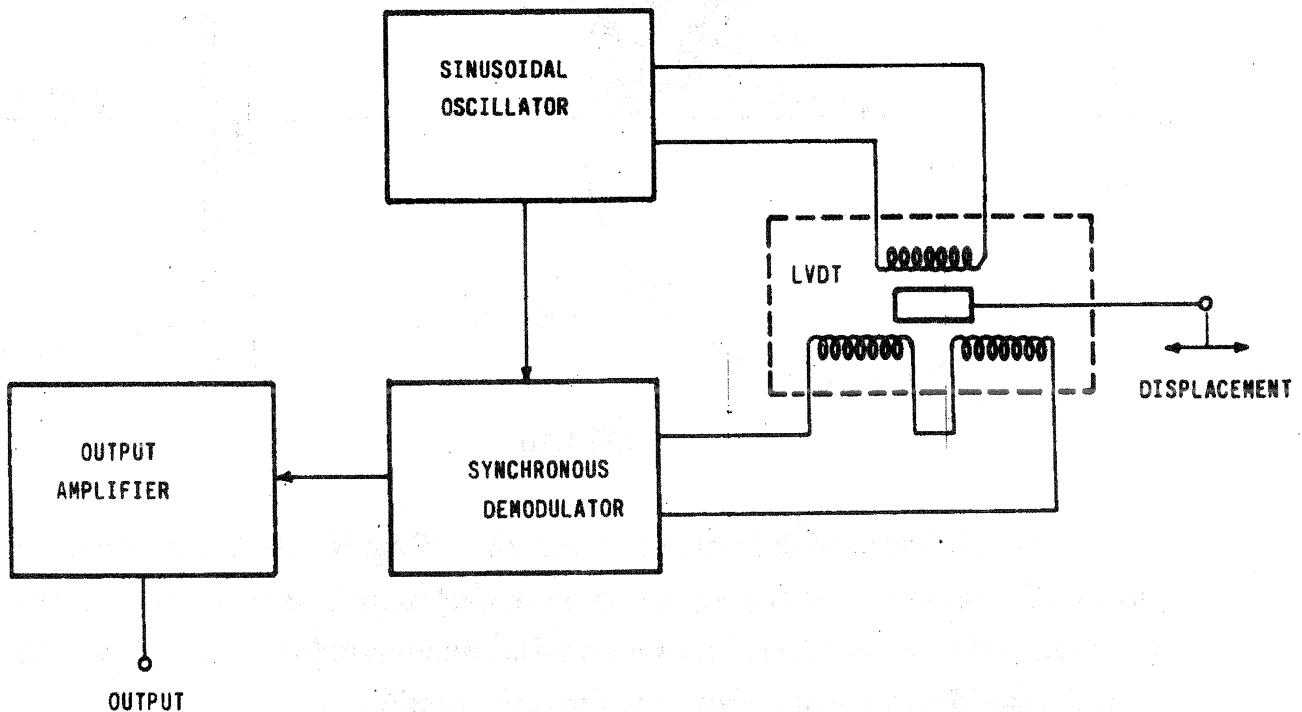
ตัวปรับสภาพสัญญาณที่ใช้ในทรานสดิวเซอร์แบบตัวเก็บประจุจะมีความซับซ้อนมาก โดยวงจรจะประกอบด้วยอสซิลเลเตอร์แบบขูปเปอร์และดีมอตูเลเตอร์ (เพื่อให้สัญญาณເອົາຕຸພູດ) สำหรับใช้ในการตรวจสอบการเปลี่ยนแปลงของค่าของตัวเก็บประจุ

วงจรเชื่อมต่อของทรานสดิวเซอร์ด้วยหลักการเปียซโชนน์ประกอบด้วยวงจร instrumentation differential amplifier (ที่มีอัตราการขยายสูง ในกรณีที่ใช้สเตรนเกজน์) และวงจรสร้างแรงดันที่ไม่เปลี่ยนแปลงตามอุณหภูมิ

ตัวปรับสภาพสัญญาณที่ใช้กับตัวต้านทานและโพเทนชิโอມิเตอร์ทรานสดิวเซอร์นี้จะเป็นวงจรที่ง่ายๆ และจะให้แรงดันເອົາຕຸພູດที่ดีและสามารถอ่านได้ง่าย

วงจรเชื่อมต่อสำหรับทรานสดิวเซอร์แบบชิงໂຄຣและชิงໂຄຣ-ໃຈລເວອະຈະมีความยุ่งยากมาก โดยจะต้องทำการหมุน 9 จากสัญญาณขาيان์ 3 หรือ 2 สัญญาณที่ได้มาจากการทรานสดิวเซอร์ ซึ่งจะต้องใช้วงจรคำนวณและจำเป็นต้องใช้วงจรแสดงผลแบบตัวเลขซึ่งมีความซับซ้อนมาก

ตัวปรับสภาพสัญญาณสำหรับ LVDT นั้นก็มีความยุ่งยากมากเช่นกัน ในความเป็นจริงแล้วจะต้องสร้างวงจรสร้างสัญญาณขาيان์ (สำหรับจ่ายให้กับชุดตรวจปฐมภูมิ), ดีมอตูเลเตอร์แบบชิงໂຄຣนัส (สำหรับการแปลงขนาดและเพลสของสัญญาณເອົາຕຸພູດของ LVDT ให้เป็นระยะที่ต้องการทราบ) และภาคขยายสัญญาณເອົາຕຸພູດที่มีวงจรกรองสัญญาณด้วย รูปที่ 1.11 แสดงไดอะแกรมการทำงานของตัวปรับสภาพสัญญาณของ LVDT



รูปที่ 1.11

1.5 คุณสมบัติหลักของ LVDT

คุณสมบัติหลักที่ใช้ในการกำหนดลักษณะการนำไปใช้งานและคุณภาพของ LVDT คือ

- แรงดันอินพุต โดยปกติมักจะกำหนดเป็นค่า rms ของสัญญาณชายน์ สำหรับจ่ายให้กับชุดตรวจปฐมภูมิ
- ความถี่ของสัญญาณอินพุต คือความถี่ของสัญญาณอินพุตที่สามารถป้อนให้กับชุดตรวจปฐมภูมิได้
- ย่านการวัดที่เป็นเชิงเส้น คือระยะสูงสุดที่ทราบสติวเชอร์สามารถวัดได้โดยค่าที่วัดได้ยังคงผันเชิงเส้นกับระยะที่วัด
- อิมพีเดนซ์ของชุดตรวจปฐมภูมิและทุติยภูมิ
- อุณหภูมิในการทำงาน

นอกจากนี้แล้วคุณสมบัติที่ทราบสติวเชอร์ต้องมีสำหรับคุณภาพในการวัดคือ

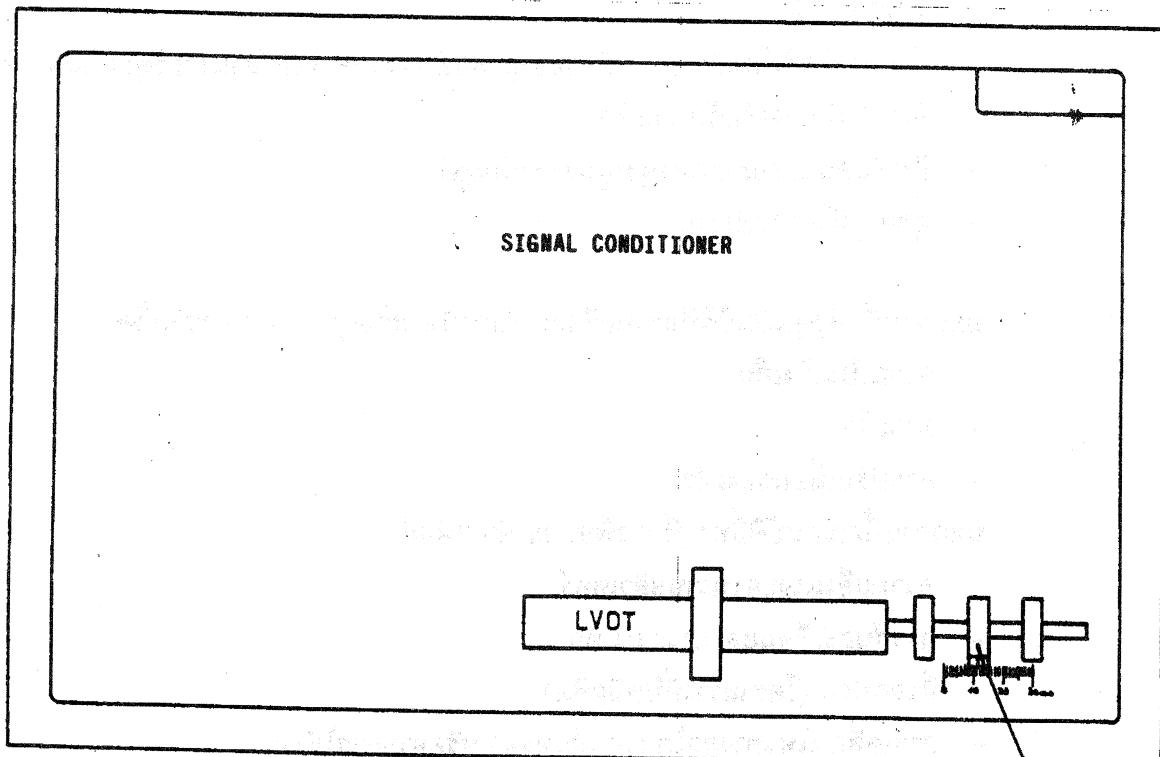
- ความเป็นเชิงเส้น
- ความไว
- การปรับเลื่อนของเฟส

นอกจากนี้คุณสมบัติอื่น ๆ ที่ควรพิจารณาด้วยได้แก่

- ความแข็งแรงของทราบสติวเชอร์
- การสั่นสะเทือนและการกระแทก
- สิ่งสกปรก (โครงสร้างที่ปิดมิดชิด)
- การเคลื่อนไหวทางกลไก (การลีกหรือ) หรืออายุการใช้งาน
- อื่น ๆ

บทที่ 2 รายละเอียดอุปกรณ์

ชุดทดลองนี้คือชุดทดลองการวัดตำแหน่งด้วย LVDT ซึ่งติดตั้งอยู่บนแผงทดลองที่มีตัวปรับสภาพสัญญาณ, ทรานสติวเชอร์ และอุปกรณ์สำหรับการวัดตำแหน่งอย่างง่าย



รูปที่ 2.1

DEVICE FOR GENERATING AND
MEASURING THE DISPLACEMENT

2.1 LVDT

LVDT คือทรานสติวเชอร์แบบไฟฟ้าที่มีการเคลื่อนไหวทางกล โดยให้ผลการวัดเป็นสัญญาณไฟฟ้าที่แปรผันตามระยะของแกนที่เคลื่อนที่ได้

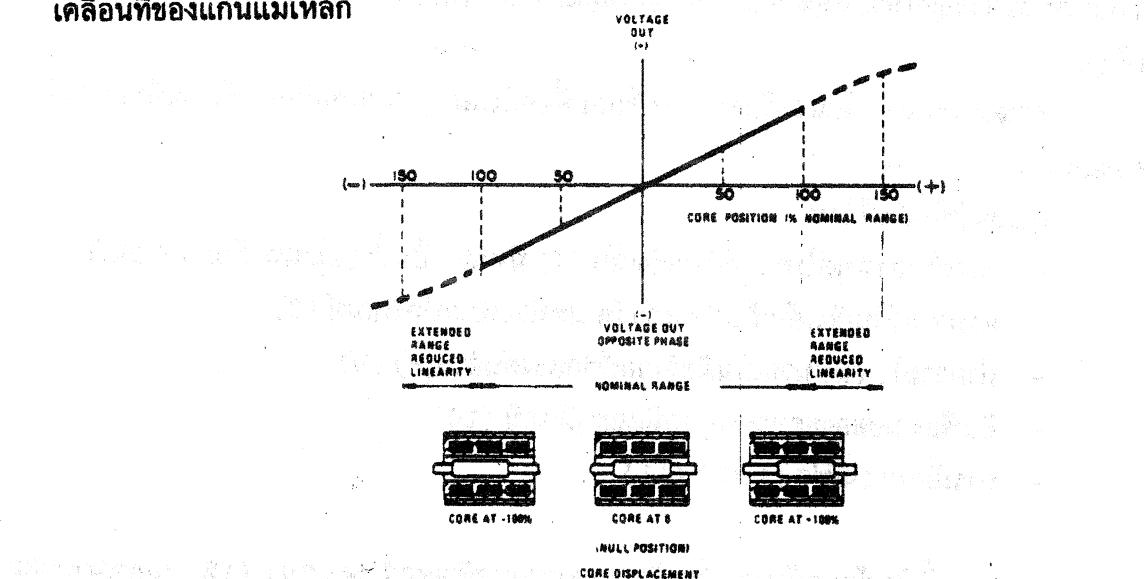
จากคุณสมบัตินี้จึงได้ถูกนำไปใช้ในงานต่างๆ มากมาย ซึ่งคุณสมบัตินางอย่างนี้จะไม่มีในทรานสติวเชอร์แบบอื่นๆ ซึ่งคุณสมบัติหลักนั้นคือโครงสร้างการทำงานของ LVDT ที่มีแกนอิสระสามารถเคลื่อนที่ได้โดยไม่สัมผัสกับอะไร

โครงสร้างของ LVDT นั้นจะประกอบด้วยชุดลวดปruzine ภูมิและทุติยภูมิ โดยวงเรียงกันอย่างสมมาตรรอบๆ แกนทรงกระบอก แกนแม่เหล็กที่สามารถเคลื่อนที่ได้อย่างอิสระภายในแกนทรงกระบอกนี้ และเป็นทางผ่านของสนามแม่เหล็กจากชุดลวดปruzine ไปยังชุดลวดทุติยภูมิ

รูปที่ 2.2 แสดงไดอะแกรมการทำงานและคุณลักษณะของ LVDT

เมื่อชุดลวดปruzine ได้รับกำลังงานจากแรงดันไฟฟ้ากระแสสลับภายนอก จะทำให้เกิดแรงดันเหนี่ยวนำขึ้นที่ชุดลวดทุติยภูมิทั้งสอง ซึ่งชุดลวดทุติยภูมิทั้งสองนี้ต่อกันแบบอนุกรมแต่มีทิศทางตรงกันข้าม จึงทำให้ขั้วของแรงดันไฟฟ้าที่เหนี่ยวนำขึ้นมานี้มีทิศตรงกันข้ามด้วย

เพระจะนันเอ่าต์พุตของกรานสติวเชอร์จิงเกิดจากแรงดันของชด漉ดทุติยภูมิทั้งสองรวมกัน และจะมีค่าเท่ากับศูนย์เมื่อแกนแม่เหล็กน้อยในตำแหน่งกึ่งกลาง แต่เมื่อแกนแม่เหล็กนี้เคลื่อนที่จากตำแหน่งกึ่งกลางจะทำให้ชด漉ดทุติยภูมิต้านที่แกนแม่เหล็กเคลื่อนที่ไปเหนี่ยวหนาแรงดันไฟฟ้าได้มากกว่า ส่วนชด漉ดทุติยภูมิอีกด้านหนึ่งจะเหนี่ยวหนาให้เกิดแรงดันไฟฟ้าได้น้อยกว่า จะทำให้แรงดันรวมระหว่างชด漉ดทั้งสองมีค่าไม่เท่ากับศูนย์ ซึ่งจะมีค่าเปลี่ยนไปตามระยะทางการเคลื่อนที่ของแกนแม่เหล็ก



รูปที่ 2.2

อุปกรณ์ LVDT ที่ใช้ในแผนกรทดสอบนี้เป็นผลิตภัณฑ์จากบริษัท Schaeivitz ซึ่งเป็นรุ่น E500 โดยมีคุณลักษณะและคุณสมบัติการทำงานตามหน้า 19-20-21 ซึ่งเป็นข้อมูลที่ได้มาจากการผู้ผลิต จากข้อมูลนี้จะทำให้เราสามารถเข้าใจลักษณะและการนำไปใช้งานของทรานสติวเชอร์ตัวนี้

ข้อมูลดูดแรกเป็นข้อมูลทางกลไก (1) และใบสั่งสินค้า (3) ซึ่งทั้งสองส่วนจะแสดงได้จะ แกรมการเชื่อมต่อทางไฟฟ้า (2) คุณสมบัติทั่วๆ ไปคือแรงดันอินพุต (ปกติเป็นค่า rms) (4), ย่านความถี่ของสัญญาณอินพุต (5) และอุณหภูมิการทำงานของ ทรานสติวเชอร์ที่สามารถใช้งานได้ (6)

คุณสมบัติอื่นๆ คือแรงดันที่แกนเหล็กอยู่ที่จุดกึ่งกลาง, การทนต่อการสั่นสะเทือนและแรงกระแทก

คุณสมบัติหลักมีดังนี้

- แรงดันเอาต์พุตในช่วงที่เป็นเชิงเส้น (7) มีหน่วยเป็นนิวตัน (1นิวตันเท่ากับ 2.54 ซม.)
- ค่าความเป็นเชิงเส้นเต็มย่านการวัด มีหน่วยเป็นเปอร์เซนต์ (8)
- ค่าความไว (มีหน่วยเป็นมิลลิโวลต์ต่อแรงดันอินพุต) (9)
- อินพัฒน์ช่องชาติดปฐมภูมิและทุติยภูมิ (10)
- การเลื่อนของเฟล (องศา) (11)

นอกจากนี้ในข้อมูลยังบอกน้ำหนัก (ของทรานสติวเชอร์และแกน) (12) และขนาดและมิติ (13)

ข้อมูลที่สำคัญอีกอย่างหนึ่งคือความถี่ที่ใช้ในการทำงานของ LVDT (14)

ข้อมูลในชุดที่ 2 คือรายงานการปรับแต่งและทดสอบของทรานสติวเชอร์สำหรับใช้ในการออกแบบทำงาน ทรานสติวเชอร์นี้จะติดตั้งอยู่บนแผงทดลองและมีแกนที่สามารถเคลื่อนที่ได้ ซึ่ง มีสเกลเป็นตัวบันอกระยะไว้สำหรับเปรียบเทียบกับค่าที่อ่านได้จาก LVDT

E SERIES—ECONOMICAL

- CUSTOMARY LVDT PERFORMANCE AT MINIMAL COST

- MAGNETICALLY SHIELDED CASE

The E Series satisfies numerous applications where LVDT performance and reliability are desired, but where budgets are limited.

Linearity is 0.5% of full range for all units except long stroke models. The E Series is particularly suitable for moderate operating temperatures. Its rugged construction will resist the shocks and vibrations encountered in most industrial applications. The E Series is housed in magnetic stainless steel for protection against electromagnetic and electrostatic interference.

GENERAL SPECIFICATIONS

Input Voltage	3 V rms (nominal)	④
Frequency Range	50 Hz to 10 kHz	
Temperature Range	-65°F to +200°F (-55°C to +95°C)	⑤
Null Voltage	Less than 1.0% full scale output	
Shock Survival	500 g for 11 milliseconds	

Vibration Tolerance	20 g up to 2 kHz
Housing Material	AISI 400 series stainless steel
Lead Wires	28 AWG, stranded copper, Teflon-insulated, 12 inches (300 mm) long (nominal)

PERFORMANCE SPECIFICATIONS AND DIMENSIONS (2.5 kHz) ⑯

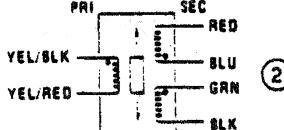
LVDT MODEL NUMBER	NOMINAL LINEAR RANGE	LINEARITY ± PERCENT FULL RANGE	SENSITIVITY mV/Oz/Volt in Per	IMPEDANCE Ohms	PHASE SHIFT	WEIGHT Grams	DIMENSIONS		
	Inches		.001 in.	Pri. Sec.	Degrees	Body Core	A (Body)	B (Core)	C (Bard)
E 100	±0.100	0.5	2.4	850 920	+1	31 3.4	1.75	1.25	.236
E 200	±0.200	0.5	2.1	1100 120	-3	36 4.3	2.25	1.65	.236
E 300	±0.300	0.5	1.2	1350 1480	-8	45 5.1	2.75	1.93	.236
E 500	±0.500 ⑦	0.5 ⑧	0.75 ⑨	430 10 85	+6 ⑪	56 8.4 ⑫	4.58	3.00	.210 ⑬
E 1000	±1.000	0.5	0.85	600 800	+3	69 11	7.00	3.80	.210
E 2000	±2.000	1.0	0.45	70 1070	+1	127 17	10.50	6.20	.210
E 5000	±5.000	1.0	0.07	950 110	-5	285 40	26.00	14.00	.210
E 10000	±10.00	1.0	0.04	525 185	-3	555 53	52.00	30.00	.210

ORDERING INFORMATION

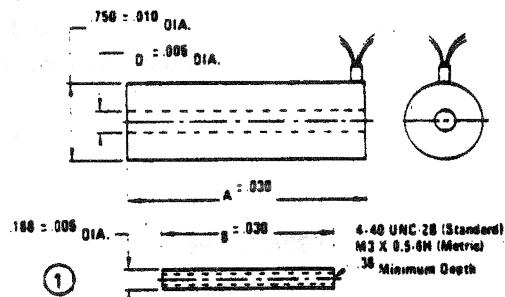
(Fold out page 32 for instructions on how to use this chart.)

OPTION NO.	002	003	006	018	028	048	068	288	
	S.0.1 LINE FREQUENCY	100 KHz FREQUENCY	METRIC THREAD	CORE INODE	TEFLON	BORELINER	SMALL DIAMETER CORE	1/8 FOOT (25.4 mm) LEADS	MIL-DV7212A RESISTANT
E 100	X	X	N	8	X	X	X	X	
E 200	X	X	N	8	X	X	X	X	
E 300	X	X	N	8	X	X	X	X	
E 500	X	X	N	X	X	X	X	X	
E 1000	X	X	N	X	X	X	X	X	
E 2000	X	X	N	X	X	X	X	X	
E 5000	X	X	N	X	X	X	X	X	
E 10000	X	X	N	X	X	X	X	X	

Note 1: See outline drawing for metric thread size



CONNECT GRN TO BLU FOR DIFFERENTIAL OUTPUT



SEE SCHAEVITZ SERIES 70 BULLETINS FOR COMPATIBLE SIGNAL CONDITIONING AND READOUT EQUIPMENT

schaevitz

engineering

**LINEAR VARIABLE DIFFERENTIAL TRANSFORMERS
TEST AND INSPECTION DATA**

Type E500 Serial No. 2922 Range \pm .5"

PLEASE READ BEFORE USING THIS TRANSDUCER

This measurement device is manufactured to high precision standards. Our factory checks prior to shipment assure its performance. To obtain the optimum performance in your application, handle and install with care. Do not machine, grind or tap core and coil assembly. Core and coils are matched sets; for best performance do not interchange cores.

TEST CONDITIONS

Primary Connections	<u>yel/black</u> and <u>yel/red</u>
	<input checked="" type="checkbox"/> grounded <input type="checkbox"/> not grounded
Secondary Connections	<u>black</u> and <u>red</u>
	<input checked="" type="checkbox"/> grounded <input type="checkbox"/> not grounded
Secondary Midpoints	(a) <u>green</u> (b) <u>blue</u>
	<input checked="" type="checkbox"/> (a) tied to (b) <input type="checkbox"/> (a) not tied to (b)
Case Connections	<input type="checkbox"/> grounded <input checked="" type="checkbox"/> not grounded
Primary Excitation	<u>3</u> volts at <u>2500</u> Hz
Secondary Load	<u>.5 MEG</u> ohms (in parallel with <u> </u> mfd)

TEST DATA

Displacement	\pm _____ inches
Output	_____ volts
	_____ volts/input volts
Linearity	\pm _____ % of full range output
Null (Combined Quadrature and Harmonics)	_____ mv (rms)
Output-to-Input Phase Angle	_____ degrees <input type="checkbox"/> leading (+) <input type="checkbox"/> lagging (-)

Special Tests

METRIC CORE

INSPECTION

- Workmanship High Voltage Test
 Completeness of Assembly

REMARKS

ACCEPTANCE

OCT - 3 1985

Q.A.
S.E.
F.II

Tested by ST Date Oct 3 85
Inspected by 40 Date _____
Military Inspection _____ Date _____
(When Required)

TEST REPORT FOR
SCHAEVITZ MODEL E 500 TESTER
S/N 2922

TESTED BY: SCHAEVITZ ENGINEERING CO., INC.

10/01/85

MODEL E 500 S/N 2922
SCHAEVITZ PART NO. 2560544-006

EXCITATION = 3.001 VAC @ 2500Hz

NULL = 2.5 mVrms

INCHES	AC VOLTS	CALC VOLTS	DEVS.
-0.4997	-0.998	-0.995	-0.002
-0.3999	-0.798	-0.797	-0.001
-0.3003	-0.599	-0.600	+0.001
-0.2003	-0.401	-0.401	+0.000
-0.1001	-0.202	-0.202	+0.000
+0.0996	+0.198	+0.194	+0.004
+0.1998	+0.396	+0.393	+0.003
+0.2997	+0.592	+0.591	+0.000
+0.3997	+0.788	+0.790	-0.002
+0.4996	+0.985	+0.988	-0.003

LINEARITY = 0.19%

SENS = 0.661 mV/V/.001"

2.2 ตัวปรับสภาพสัญญาณ

ตัวปรับสภาพสัญญาณของ LVDT นี้เป็นวงจรที่มีความซับซ้อนมาก โดยเป็นวงจรที่ต้องหาดค่าความแตกต่างระหว่างแรงดันจากชุด漉ทุติกวิที่สองและให้อาตพุต ออกแบบเป็นค่าที่บ่งบอกระยะทางที่แกนสามารถเคลื่อนที่ไปได้ ตัวปรับสภาพสัญญาณจะป้อนสัญญาณชายน์ที่มีความถี่ตามต้องการให้กับชุด漉ทุติกวิของ LVDT

รูปที่ 2.3 แสดงวงจรเชื่อมต่อที่พิมพ์ติดอยู่ด้านหน้าแผงการทดลอง

รูปที่ 2.4 แสดงໄດอะแกรมพร้อมแสดงค่าของอุปกรณ์แต่ละตัวของตัวปรับสภาพสัญญาณ และวงจรขยายสัญญาณอาตพุต

ตัวทรานสิติวเชอร์จะเชื่อมต่อกับตัวปรับสภาพสัญญาณภายใต้แผงการทดลองเรียบร้อยแล้ว

ในการทำงานนั้นจะต้องต่อแรงดันกับแหล่งจ่ายไฟฟ้ากระแสตรงแรงดัน $+/- 12$ โวลต์

2.2.1 แรงดันอ้างอิง

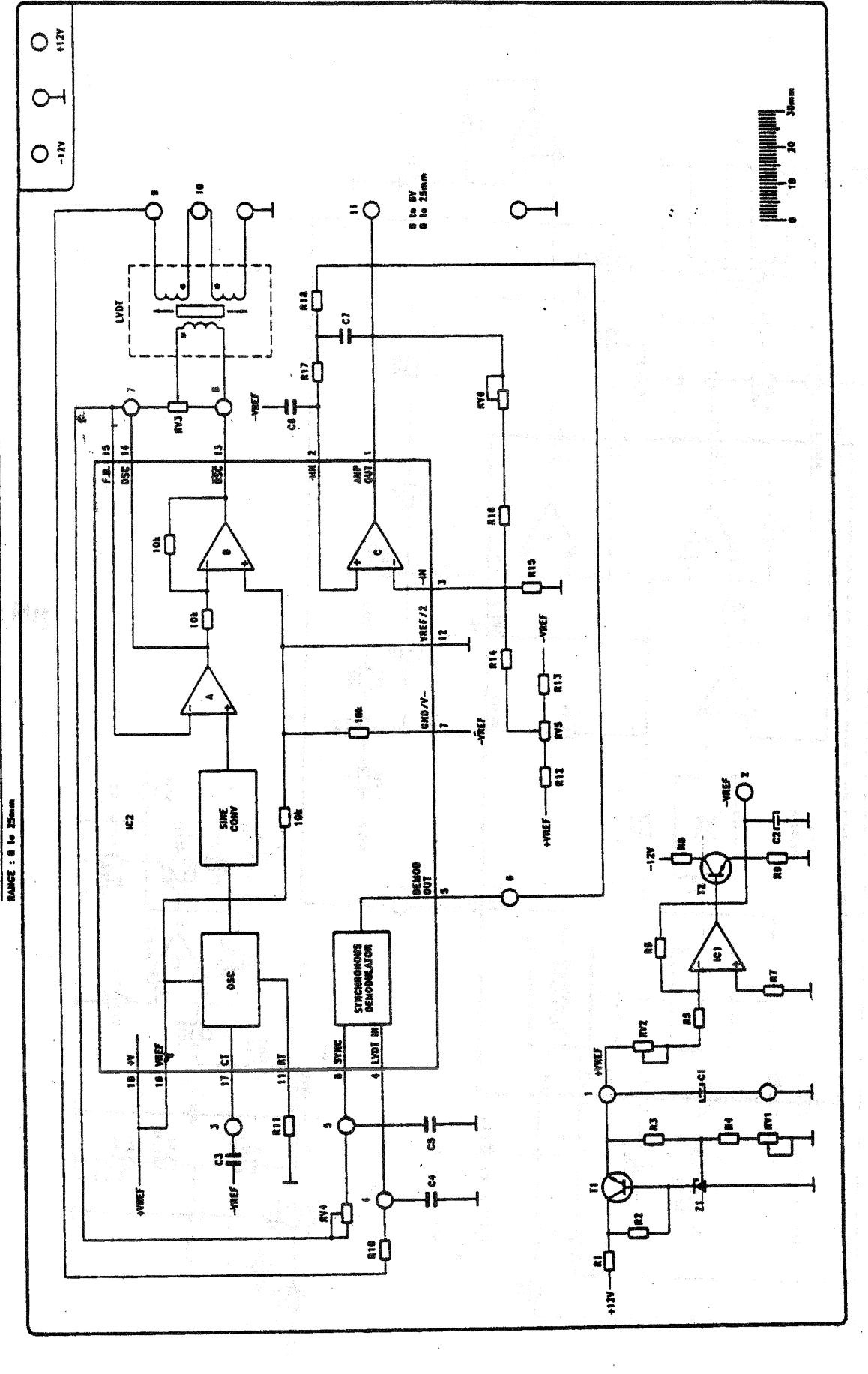
แรงดันอ้างอิงมีขนาด $+8$ โวลต์และ -8 โวลต์ ซึ่งใช้สำหรับตัวปรับสภาพสัญญาณ โดยวงจรที่สร้างแรงดันอ้างอิงนี้ประกอบด้วยตัวสร้างแรงดันอ้างอิง Z1 ซึ่งถูกใบแอดสโดย R2, R3, R4 และ RV1 ทำให้ได้แรงดันขนาด 8 โวลต์ต่อกครรภ์ระหว่างขาค่าโซด (ซึ่งสามารถปรับค่าได้ที่ RV1) แรงดันนี้จะเสถียรภาพมากและไม่เปลี่ยนแปลงตามอุณหภูมิ

แรงดันอ้างอิงอาตพุตนี้จะผ่านวงจรบัฟเฟอร์ที่ใช้ทรานซิสเตอร์ T1

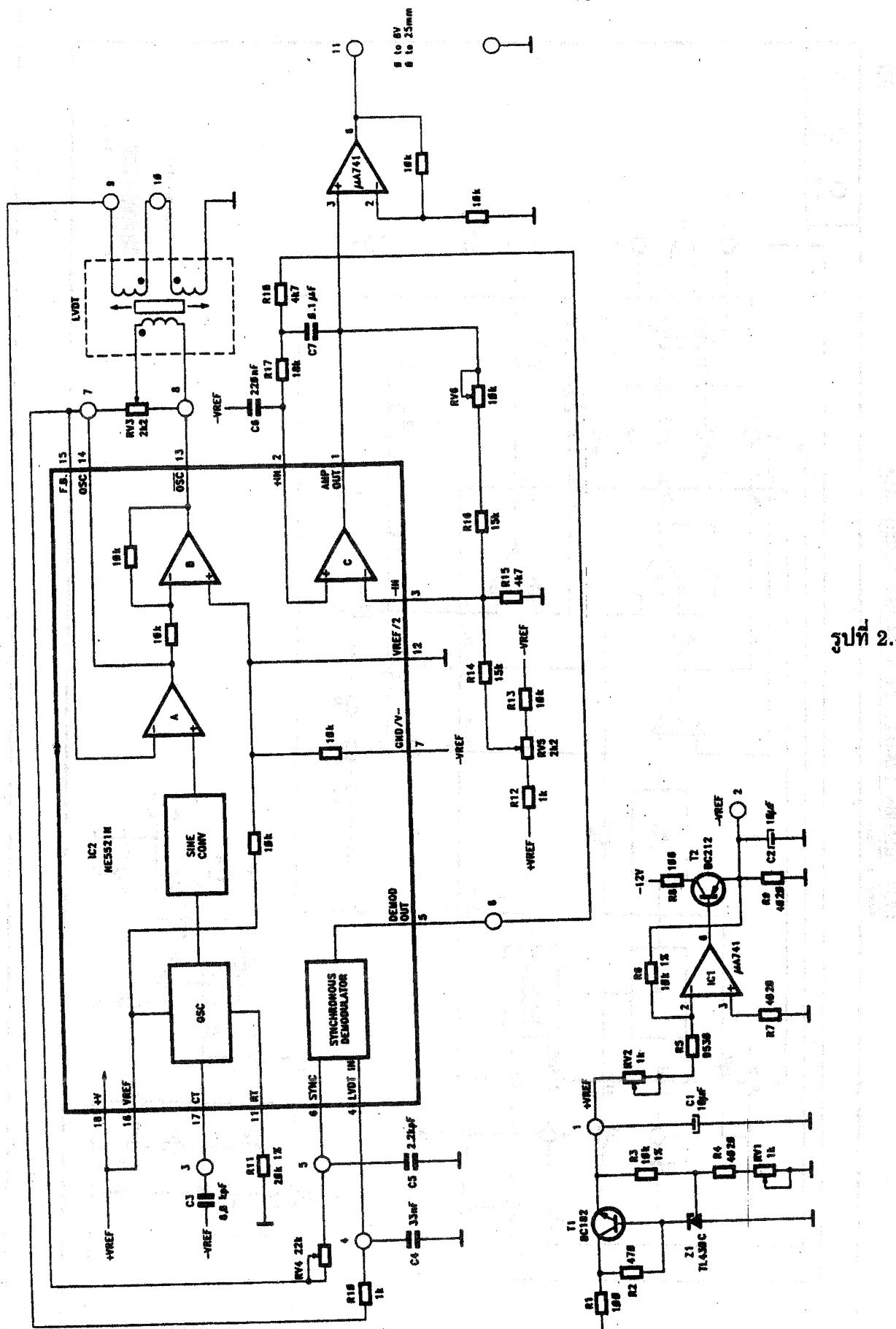
ออกแอมป์ IC1 (ต่อกับ T2 สำหรับขยายกระแส) จะกลับแรงดัน $+8.00$ โวลต์นี้ให้เป็นแรงดัน -8.00 โวลต์ที่สามารถปรับค่าได้โดย RV2

LVDT POSITION TRANSDUCER & SIGNAL CONDITIONER

G27



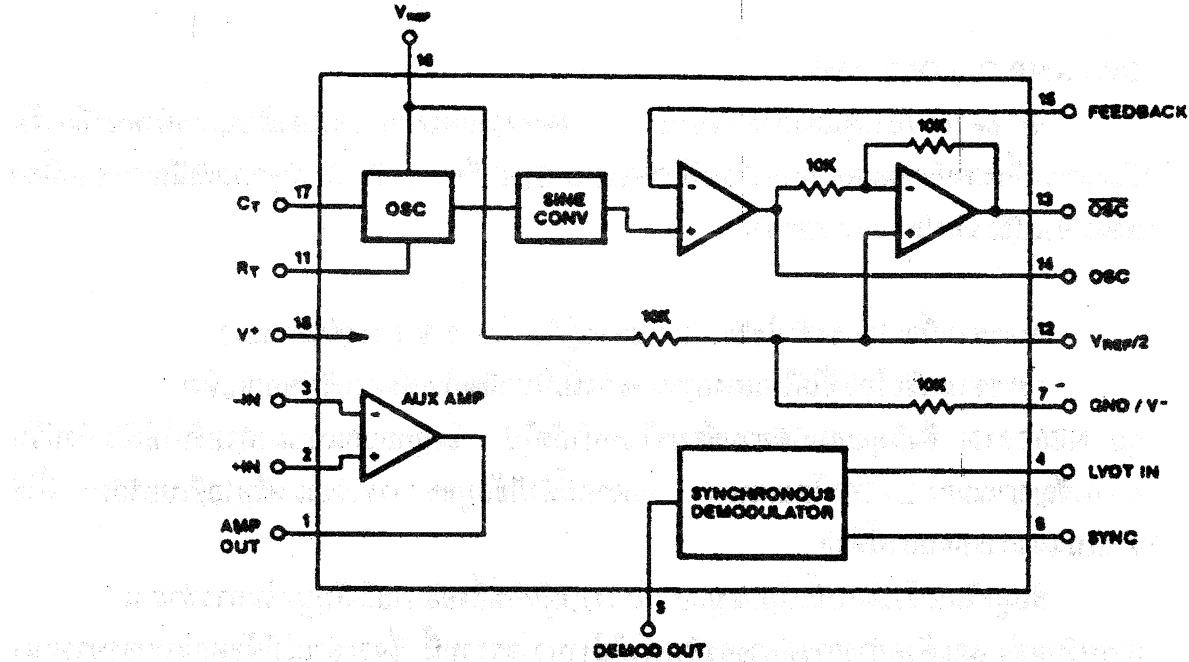
คุณ 2.3



2.2.2 วงจรรวมสำหรับปรับสภาวะสัญญาณของ LVDT (NE5521N)

วงจรรวมนี้จะให้สัญญาณอนาล็อกเอาต์พุตที่มีค่าแปรผันตามระยะทางของแกนแม่เหล็กของทรานสดิวเซอร์

รูปที่ 2.5 แสดงโดยภาพของวงจรรวมซึ่งประกอบด้วยส่วนต่างๆ ดังต่อไปนี้



รูปที่ 2.5

OSC

ออสซิลเลเตอร์สำหรับสร้างสัญญาณสามเหลี่ยม ซึ่งมีความถี่ตามค่าของตัวเก็บประจุที่ต่อ กับขา 17 (CT) ตามสมการดังนี้

$$f_{osc} = 110 / CT \quad CT \text{ มีหน่วยเป็น } \mu\text{F}$$

SINE CONV

ประกอบด้วยโอลด์แบบไม่เป็นเชิงเส้น ทำหน้าที่เปลี่ยนสัญญาณสามเหลี่ยมเป็นสัญญาณ ชายน์ที่มีความเพี้ยนต่ำ

OP AMP A และ B

เป็นตัวบัฟเฟอร์สัญญาณชายน์ที่มาจากการ SINE CONV และให้สัญญาณเอาต์พุตที่มีเพ ศ ตรองกันขั้นที่ขา 13 (OSC) และขา 14 (OSC). สัญญาณจากขา 13 และ 14 นี้จะป้อนให้กับชด ล าดปรุ่มภูมิของ LVDT

SYNC DEMOD

เป็นตัวกรองสัญญาณแบบเติมคลื่นโดยมีเฟสที่ซิงโครไนซ์ด้วยสัญญาณเอาต์พุตของออสซิลเลเตอร์ชา 6 (SYNC) เพื่อทำให้ได้ค่าดำเนินการวัดที่ถูกต้อง ความสัมพันธ์ระหว่างเฟสของขดลวดทุติยภูมิของ LVDT

OPA AMP C - OUT AMP

จะใช้ตัวเก็บประจุและตัวต้านทาน โดยประกอบด้วยตัวกรองสัญญาณทำหน้าที่กำจัดสัญญาณคลื่นพาห์ออกและให้ออต์พุตที่ DEMOD OUT ที่ขา 1 ซึ่งเป็นสัญญาณที่มีความต่อเนื่องและมีค่าเปลี่ยนแปลงตามระยะเวลา

วงจรรวมนี้จะใช้แรงดันไฟฟ้ากระแสตรงคู่คือ $+/- 8 \text{ V}$ (แรงดันอ้างอิง)

วงจรรวมหรือไอซีที่ใช้ในแผนกรากท์ดลงนี้เป็นผลิตภัณฑ์ของบริษัทชิกเกติดรุ่น NE5521N ซึ่งมีคุณสมบัติตามข้อมูลในหน้าตัดไป ซึ่งถูกออกแบบมาสำหรับใช้เป็นตัวปรับสภาพสัญญาณของ LVDT โดยเฉพาะ นอกจากนี้ยังมีข้อมูลของวงจรรวมหรือไอซีเบอร์อื่น ๆ ที่ใช้งานในแผนกรากท์ดลงนี้ด้วย

ข้อมูลในหน้าตัดไปนี้เป็นข้อมูลจากโรงงานผู้ผลิตซึ่งอธิบายถึงโหมดในการทำงาน การปรับแต่ง และตัวอย่างการต่อวงจรสำหรับใช้งานของวงจรรวมนี้ ซึ่งจะช่วยให้ผู้ออกแบบสามารถนำวงจรรวมนี้ไปใช้งานได้ง่ายดายยิ่งขึ้น

Signetics

NE/SA/SE5521 LVDT Signal Conditioner

Product Specification

Linear Products

DESCRIPTION

The SA/SE/NE5521 is a signal conditioning circuit for use with Linear Variable Differential Transformers (LVDTs) and Rotary Variable Differential Transformers (RVDTs). The chip includes a low distortion, amplitude-stable sine wave oscillator with programmable frequency to drive the primary of the LVDT/RVDT, a synchronous demodulator to convert the LVDT/RVDT output amplitude and phase to position information, and an output amplifier to provide amplification and filtering of the demodulated signal.

FEATURES

- Low distortion
- Single supply 5V to 20V, or dual supply $\pm 2.5V$ to $\pm 10V$
- Oscillator frequency 1kHz to 20kHz
- Capable of ratiometric operation
- Low power consumption (182mW typ)

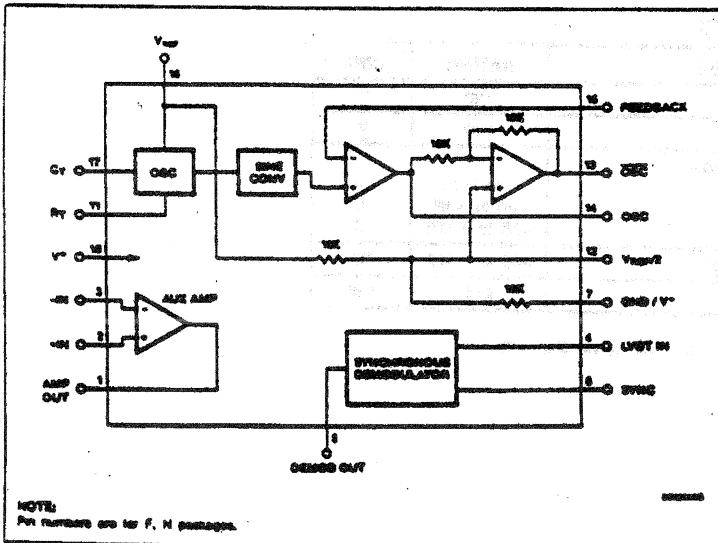
APPLICATIONS

- LVDT signal conditioning
- RVDT signal conditioning
- LPDT signal conditioning
- Bridge circuits

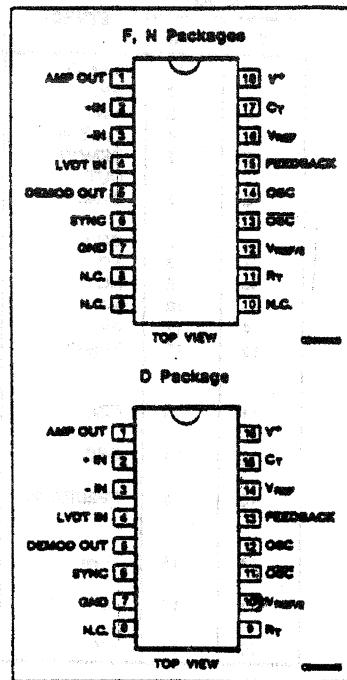
ORDERING INFORMATION

DESCRIPTION	TEMPERATURE RANGE	ORDER CODE
18-Pin Plastic DIP	0 to +70°C	NE5521N
18-Pin Cerdip	0 to +70°C	NE5521F
16-Pin SO DIP	0 to +70°C	NE5521D
18-Pin Plastic DIP	-40°C to +85°C	SA5521N
18-Pin Cerdip	-55°C to +125°C	SE5521F
16-Pin SO DIP	-40°C to +85°C	SA5521D

BLOCK DIAGRAM



PIN CONFIGURATIONS



LVDT Signal Conditioner

NE/SA/SE5521

PIN DEFINITIONS FOR D, F AND N PACKAGES

PIN NO.		SYMBOL	DEFINITION
D	F, N		
1	1	Amp. Out	Auxiliary Amplifier Output.
2	2	+IN	Auxiliary Amplifier non-inverting input.
3	3	-IN	Auxiliary Amplifier inverting input.
4	4	LVDT IN	Input to Synchronous Demodulator from the LVDT/RVOT secondary.
5	5	DEMOD OUT	Pulsating DC output from the Synchronous Demodulator output. This voltage should be filtered before use.
6	6	SYNC	Synchronizing input for the Synchronizing Demodulator. This input should be connected to the OSC or OSC output. Sync is referenced to V _{REF} /2.
7	7	GND	Device return. Should be connected to system ground or to the negative supply.
8	8	NC	No internal connection.
—	9	NC	No internal connection.
—	10	NC	No internal connection.
9	11	R _T	A temperature stable 18kΩ resistor should be connected between this pin and Pin 7.
10	12	V _{REF} /2	A high impedance source of one half the potential applied to V _{REF} . The LVDT/RVOT secondary return should be to this point. A bypass capacitor with low impedance at the oscillator frequency should also be connected between this pin and ground.
11	13	OSC	Oscillator sine wave output that is 180° out of phase with the OSC signal. The LVDT/RVOT primary is usually connected between OSC and OSC pins.
12	14	OSC	Oscillator sine wave output. The LVDT/RVOT primaries are usually connected between OSC and OSC pins.
13	15	FEEDBACK	Usually connected to the OSC output for unity gain, a resistor between this pin and OSC, and one between this pin and ground can provide for a change in the oscillator output pin amplitudes.
14	16	V _{REF}	Reference voltage input for the oscillator and sine converter. This voltage MUST be stable and must not exceed +V supply voltage.
15	17	C _T	Oscillator frequency-determining capacitor. The capacitor connected between this pin and ground should be a temperature-stable type.
16	18	+V	Positive supply connection.

ABSOLUTE MAXIMUM RATINGS

SYMBOL	PARAMETER	RATING	UNIT
V _{CC}	Supply voltage	+20	V
	Split supply voltage	±10	V
T _A	Operating temperature range NE5521 SA5521 SE5521	0 to +70 -40 to +65 -55 to +125	°C
T _{STG}	Storage temperature range	-65 to +150	°C
P _D	Power dissipation ¹	810	mW

NOTE:

- For derating, see typical power dissipation versus load curves (Figure 1).

LVDT Signal Conditioner

NE/SA/SE5521

DC ELECTRICAL CHARACTERISTICS $V_+ = V_{REF} = 10V$, $T_A = 0$ to $70^\circ C$ for NE5521, $T_A = -55$ to $+125^\circ C$ for SE5521
 $T_A = -40$ to $+85^\circ C$ for SA5521; Frequency = 1kHz, unless otherwise noted.

SYMBOL	PARAMETER	CONDITIONS	NE5521			SA/SE5521			UNIT
			Min	Typ	Max	Min	Typ	Max	
I_{VCC}	Supply current			12.0	20		12.0	18	mA
I_{REF}	Reference current			5.3	8		5.3	8	mA
V_{REF}	Reference voltage range		5	V_+	5	V_+	V_+	V	
P_o	Power dissipation			182	280		182	280	mW
Oscillator Section									
	Oscillator output	$R_L = 10k\Omega$	$\frac{V_{REF}}{8.8}$			$\frac{V_{REF}}{8.8}$			V_{RMS}
THD	Sine wave distortion	No load	1.5			1.5			%
	Initial amplitude error	$T_A = 25^\circ C$	0.4	± 3		0.4	± 3		%
	Tempco of amplitude		0.005	0.01		0.005	0.01		$^\circ C$
	Init. accuracy of oscillator freq.	$T_A = 25^\circ C$	± 0.8	± 5		± 0.8	± 5		%
	Temperature coeff. of frequency ¹		0.05			0.05			$^\circ C$
	Voltage coeff. of frequency		2.5			3.3			$\% / V(V_{REF})$
	Min OSC (OSC) Load ²		300	170		300	170		=0m
Demodulator Section									
ϵ_i	Linearity error	5Vpp input		± 0.05	± 0.1		± 0.05	± 0.1	%FS
	Maximum demodulator input			$\frac{V_{REF}}{2}$		$\frac{V_{REF}}{2}$			V_{pp}
V_{OS}	Demodulator offset voltage			± 1.4	± 5		± 1.4	± 5	mV
TCV_{OS}	Demodulator offset voltage drift			5	25		5	25	$\mu V/^\circ C$
I_{BIAS}	Demodulator input current		-600	-234		-500	-234		nA
	$V_{R/2}$ accuracy			± 0.1	± 1		± 0.1	± 1	%
Auxiliary Output Amplifier									
V_{OS}	Input offset voltage			± 0.5	± 5		± 0.5	± 5	mV
I_{BIAS}	Input bias current		-600	-210		-500	-210		nA
I_{OS}	Input offset current			10	50		10	50	nA
A_v	Gain		100	385		100	385		V/mV
SR	Slew rate			1.3			1.3		$V/\mu s$
GBW	Unity gain bandwidth product	$A_v = 1$		1.6			1.6		MHz
	Output voltage swing	$R_L = 10k\Omega$	7	8.2		7	8.2		V
	Output short circuit current to ground or to V_{CC}	$T_A = 25^\circ C$		42	100		42	100	mA

NOTES:

1. This is temperature coefficient of frequency for the device only. It is assumed that C_T and R_T are fixed in value and C_T leakage is fixed over the operating temperature range.
2. Minimum load impedance for which distortion is guaranteed to be less than 5%.

DEFINITION OF TERMS

Oscillator Output	RMS value of the AC voltage available at the oscillator output pin. This output is referenced to $V_{AGP/2}$ and is a function of V_{AGP} .
Sine Wave Distortion	The Total Harmonic Distortion (THD) of the oscillator output with no load. This is not a critical specification in LVDT/RVDT systems. This figure could be 15% or more without affecting system performance.
Initial Amplitude Error	A measure of the interchangeability of NE/SA/SE5521 parts, not a characteristic of any one part. It is the degree to which the oscillator output of a number of NE/SA/SE5521 samples will vary from the median of that sample.
Initial Accuracy of Oscillator Frequency	Another measure of the interchangeability of individual NE/SA/SE5521 parts. This is the degree to which the oscillator frequency of a number of NE/SA/SE5521 samples will vary from the median of that sample with a given timing capacitor.
Tempco of Oscillator Amplitude	A measure of how the oscillator amplitude varies with ambient temperature as that temperature deviates from a 25°C ambient.
Tempco of Oscillator Frequency	A measure of how the oscillator frequency varies with ambient temperature as that temperature deviates from a 25°C ambient.
Voltage Coefficient of Oscillator Frequency	The degree to which the oscillator frequency will vary as the reference voltage (V_{AGP}) deviates from +10V.
Min OSC (OSC) Load	Minimum load impedance for which distortion is guaranteed to be less than 5%.
Linearity Error	The degree to which the DC output of the demodulator/amplifier combination matches a change in the AC signal at the demodulator input. It is measured as the worst case nonlinearity from a straight line drawn between positive and negative fullscale end points.
Maximum Demodulator Input	The maximum signal that can be applied to the demodulator input without exceeding the specified linearity error.

APPLICATION INFORMATION

$$\text{OSC frequency} = \frac{V_{AGP} - 1.3V}{V_{AGP}(R_T + 1.5k)\text{C}_T}$$

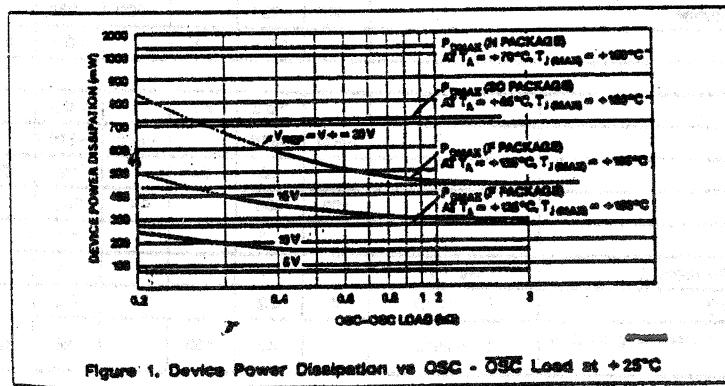
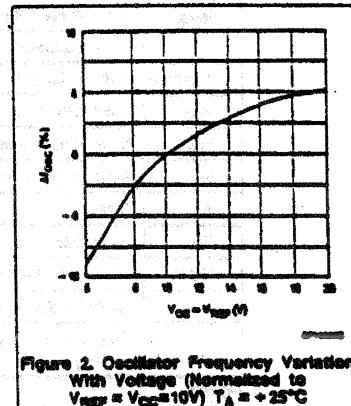


Figure 1. Device Power Dissipation vs OSC - OSC Load at +25°C

Figure 2. Oscillator Frequency Variation With Voltage (Normalized to $V_{AGP} = V_{CC} = 10V$) $T_A = +25^\circ C$

LVDT Signal Conditioner

NE/SA/SE5521

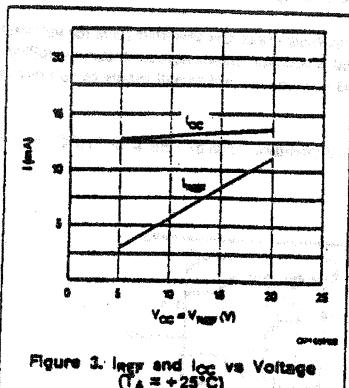


Figure 3. I_{out} and I_{CC} vs Voltage
($T_A = +25^\circ\text{C}$)

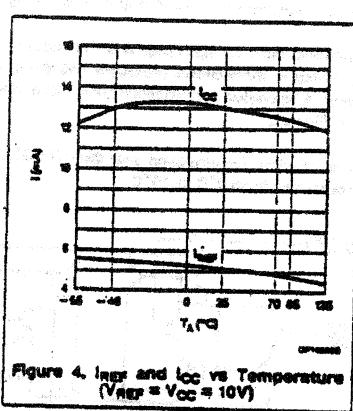


Figure 4. I_{out} and I_{CC} vs Temperature
($V_{REF} = V_{CC} = 10\text{V}$)

**LINEAR
INTEGRATED
CIRCUITS**

TYPES uA741M, uA741C
GENERAL-PURPOSE OPERATIONAL AMPLIFIERS

BULLETIN NO. SL-6 11363, NOVEMBER 1970—REVISED OCTOBER 1979

- Short-Circuit Protection
- Offset-Voltage Null Capability
- Large Common-Mode and Differential Voltage Ranges
- No Frequency Compensation Required
- Low Power Consumption
- No Latch-up

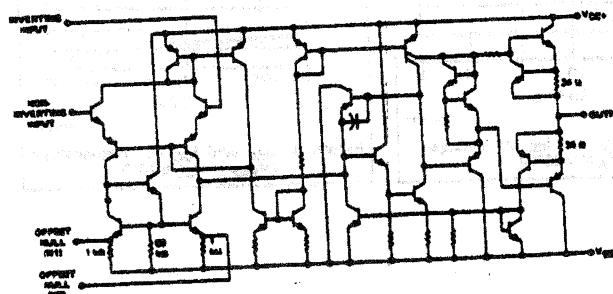
description

The uA741 is a general-purpose operational amplifier featuring offset-voltage null capability.

The high common-mode input voltage range and the absence of latch-up make the amplifier ideal for voltage-follower applications. The device is short-circuit protected and the internal frequency compensation ensures stability without external components. A low-value potentiometer may be connected between the offset null inputs to null out the offset voltage as shown in Figure 2.

The uA741M is characterized for operation over the full military temperature range of -55°C to 125°C ; the uA741C is characterized for operation from 0°C to 70°C .

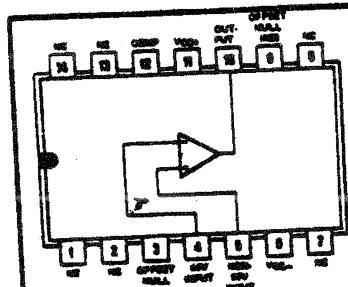
schematic



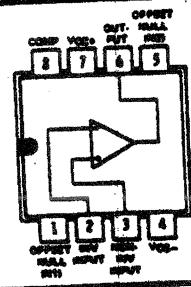
Resistor values shown are nominal

terminal assignments

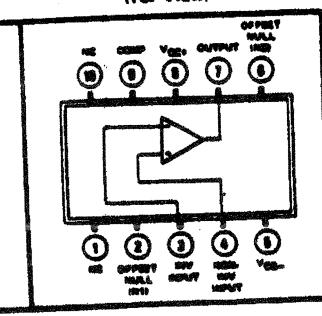
J OR N DUAL-IN-LINE OR
W FLAT PACKAGE
(TOP VIEW)



JG OR P DUAL-IN-LINE
PACKAGE
(TOP VIEW)



U
FLAT PACKAGE
(TOP VIEW)



NC—No internal connection

TYPES uA741M, uA741C GENERAL-PURPOSE OPERATIONAL AMPLIFIERS

absolute maximum ratings over operating free-air temperature range (unless otherwise noted)

	uA741M	uA741C	UNIT	
Supply voltage V_{CC+} (see Note 1)	22	18	V	
Supply voltage V_{CC-} (see Note 1)	-22	-18	V	
Differential input voltage (see Note 2)	±30	±30	V	
Input voltage (either input, see Notes 1 and 3)	±15	±15	V	
Voltage between either offset null terminal (N1/N2) and V_{CC-}	±0.5	±0.5	V	
Duration of output short-circuit (see Note 4)	unlimited	unlimited		
Continuous total power dissipation at (or below) 25°C free-air temperature (see Note 5)	500	500	mW	
Operating free-air temperature range	-65 to 125	0 to 70	°C	
Storage temperature range	-65 to 150	-65 to 150	°C	
Lead temperature 1/16 inch (1.6 mm) from case for 60 seconds	J, JG, U, or W package	300	300	°C
Lead temperature 1/16 inch (1.6 mm) from case for 10 seconds	N or P package	200	200	°C

- NOTES: 1. All voltage values, unless otherwise noted, are with respect to the midpoint between V_{CC+} and V_{CC-} .
 2. Differential voltages are at the noninverting input terminal with respect to the inverting input terminal.
 3. The magnitude of the input voltage must never exceed the magnitude of the supply voltage or 15 volts, whichever is less.
 4. The output may be shorted to ground or other power supply. For the uA741M only, the unlimited duration of the short-circuit applies at (or below) 125°C case temperature or 75°C free-air temperature.
 5. For operation above 25°C free-air temperature, refer to Dissipation Derating Curves, Section 3. In the J and JG packages, uA741M chips are alloy-mounted; uA741C chips are glass-mounted.

electrical characteristics at specified free-air temperature, $V_{CC+} = 15$ V, $V_{CC-} = -15$ V

PARAMETER	TEST CONDITIONS[†]	uA741M			uA741C			UNIT
		MIN	TYP	MAX	MIN	TYP	MAX	
V_{IO} Input offset voltage	$R_g < 10 \text{ k}\Omega$	25°C	1	5	1	6	7.5	mV
		Full range		6				
$\Delta V_{IO(\text{adj})}$ Offset voltage adjust range		25°C	±15		±15			mV
		Full range	20	200	20	200		
I_{IO} Input offset current		25°C	500		300			nA
		Full range	80	800	80	500		
I_{IB} Input bias current		25°C	1500		800			nA
		Full range	±12	±13	±12	±13		
V_{ICR} Common-mode input voltage range		25°C	24	28	24	28		V
		Full range	24		24			
V_{OPP} Maximum peak-to-peak output voltage swing	$R_L = 10 \text{ k}\Omega$	25°C	20	26	20	26		V
	$R_L > 10 \text{ k}\Omega$	Full range						
A_{VO} Large-signal differential voltage amplification	$R_L = 2 \text{ k}\Omega$	25°C	80	200	20	200		V/mV
	$V_O = \pm 10$ V	Full range	35		15			
r_o Output resistance		25°C	0.3	2	0.3	2	-	MΩ
	$V_O = 0$ V, See Note 6	25°C	75		75			Ω
C_i Input capacitance		25°C	1.4		1.4			pF
		Full range	70	90	70	90		
$CMRR$ Common-mode rejection ratio	$R_g < 10 \text{ k}\Omega$	25°C	70		70			dB
		Full range						
I_{SVS} ($\Delta V_{IO}/\Delta V_{CC}$)	$R_g < 10 \text{ k}\Omega$	25°C	30	150	30	150		μV/V
		Full range						
I_{OB} Short-circuit output current		25°C	±25	±40	±25	±40		mA
		Full range	1.7	2.8	1.7	2.8		
I_{CC} Supply current	No load,	25°C			3.3			mA
	No signal	Full range						
P_D Total power dissipation	No load,	25°C	50	85	50	85		mW
	No signal	Full range			100			

[†]All characteristics are specified under open-loop operation. Full range for uA741M is -65°C to 125°C and for uA741C is 0°C to 70°C.
 NOTE 6: This typical value applies only at frequencies above a few hundred hertz because of the effects of drift and thermal feedback.

TYPES uA741M, uA741C GENERAL-PURPOSE OPERATIONAL AMPLIFIERS

operating characteristics, $V_{CC+} = 15\text{ V}$, $V_{CC-} = -15\text{ V}$, $T_A = 25^\circ\text{C}$

PARAMETER	TEST CONDITIONS	uA741M			uA741C			UNIT
		MIN	TYP	MAX	MIN	TYP	MAX	
t_r Rise time	$V_I = 20\text{ mV}$, $R_L = 2\text{ k}\Omega$,		0.3		0.3			μs
Overshoot factor	$C_L = 100\text{ pF}$, See Figure 1		5%		5%			
SR	$V_I = 10\text{ V}$, $R_L = 2\text{ k}\Omega$,		0.5		0.5			$\text{V}/\mu\text{s}$
	$C_L = 100\text{ pF}$, See Figure 1							

PARAMETER MEASUREMENT INFORMATION

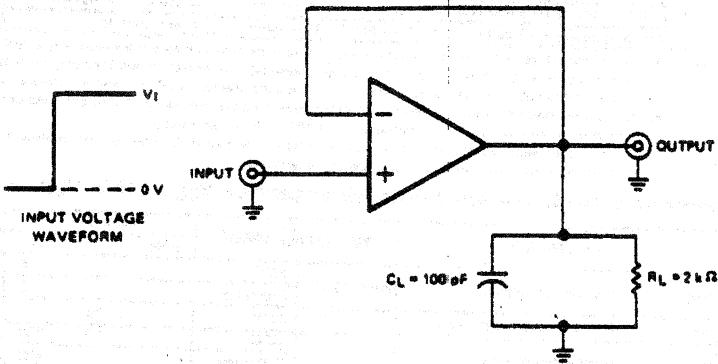


FIGURE 1—RISE TIME, OVERSHOOT, AND SLEW RATE

TYPICAL APPLICATION DATA

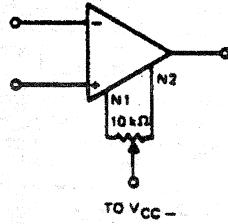
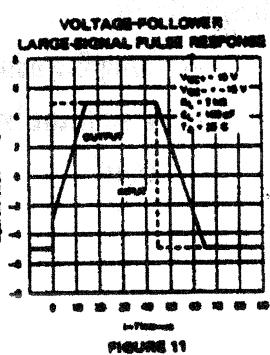
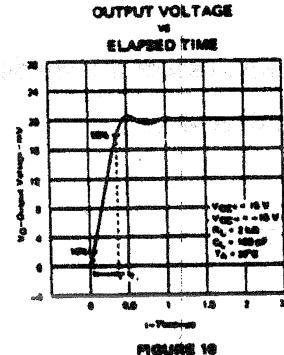
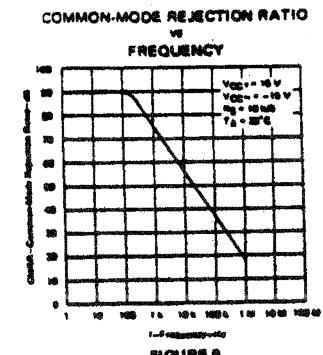
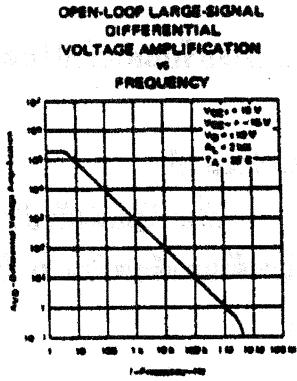
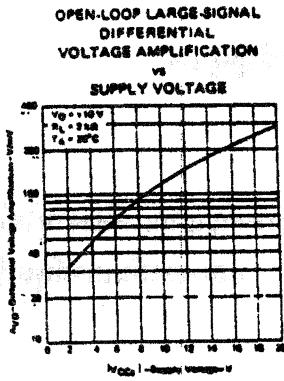
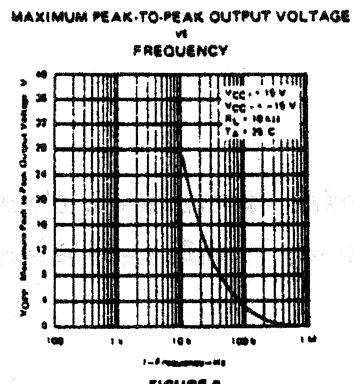
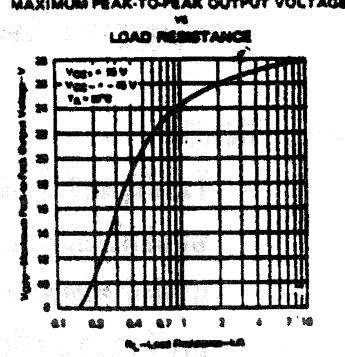
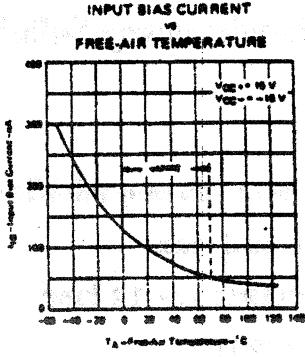
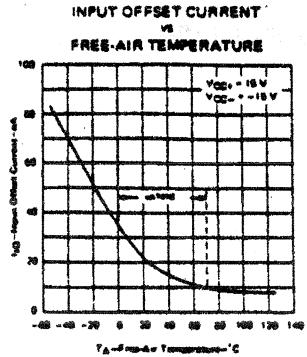


FIGURE 2—INPUT OFFSET VOLTAGE NULL CIRCUIT

TYPES uA741M, uA741C GENERAL-PURPOSE OPERATIONAL AMPLIFIERS

TYPICAL CHARACTERISTICS



บทที่ 3

การทดลอง

วิธีที่ดีที่สุดในการศึกษาการทำงานและคุณสมบัติของทรานสิสเตอร์สำหรับวัดตำแหน่ง และตัวปรับสภาพสัญญาณนั้นคือการทดลอง
ระยะมาตรฐาน (หรือตำแหน่ง) นั้นจะถูกวัดเป็นอัตราส่วน 1/20

อุปกรณ์ที่จำเป็น

- โอลต์มิเตอร์แบบดิจิตอล (ขนาด 3 หลักครึ่ง)
- ออสซิลโลสโคปแบบ dual-trace
- แหล่งจ่ายไฟฟ้ากระแสตรง $+/- 12$ โวลต์
- เกจنج (1/10 หรือ 1/20)

3.1 การปรับแต่งตัวปรับสภาพสัญญาณ

วัตถุประสงค์

เพื่อปรับแต่งตัวปรับสภาพสัญญาณให้ทำงานได้อย่างต้อง เมื่อระยะวัดเป็น 0 มม. จะทำให้ได้แรงดันเอาต์พุตเป็น 0 โวลต์ และแรงดันเอาต์พุตเป็น +8 โวลต์เมื่อระยะที่วัดได้เท่ากับ 25 มม.

อุปกรณ์ที่จำเป็น

- โอลต์มิเตอร์แบบดิจิตอล (ขนาด 3 หลักครึ่ง)
- ออสซิลโลสโคปแบบ dual-trace
- เกจنج

ขั้นตอนการทดลอง

- ต่อเทอร์มินอล $+/- 12\text{ V}, 0\text{ V}$ กับแหล่งจ่ายไฟ
- ต่อโวลต์มิเตอร์แบบดิจิตอลวัดระหว่างจุด $+8\text{ V}$ กับกราวด์
- ปรับ RV1 ให้อ่านค่าจากมิเตอร์ได้ $+8.00\text{ V}$ ที่จุดเทอร์มินอล $+V_{REF}$ และตรวจวัดที่แรงดัน -8 V จากจุดเทอร์มินอล $-V_{REF}$
- ตรวจวัดสัญญาณสามเหลี่ยม (มีขนาด 4 Vpp ความถี่ประมาณ 2500 Hz) จากเทอร์มินอล 17
- ทดสอบปรับเลื่อน LVDT ให้ไปด้านซ้ายและขวาสุด ปรับ RV3 เพื่อสร้างสัญญาณชายน์ขนาด 1 Vpp ที่เทอร์มินอล 4
- ต่อชานเนล A ของอสซิลโลสโคปกับเทอร์มินอล 4 และชานเนล B กับเทอร์มินอล 5 ปรับ RV4 (ค่าความผิดพลาดของเฟส) เพื่อให้สัญญาณ 2 สัญญาณที่มีเฟสเดียวกัน ในกรณีที่แกนของ LVDT เลื่อนไปทางขวาสุด และมีเฟสตรงข้ามกัน 180° องศาในกรณีที่แกนของ LVDT เลื่อนไปทางซ้ายสุด
- ตรวจวัดดูว่าสัญญาณที่วัดได้ที่จุดเทอร์มินอล 6 มีค่าเป็นลบเมื่อแกนของ LVDT เลื่อนไปทางซ้าย และมีค่าเป็นบวกเมื่อแกนของ LVDT เลื่อนไปทางขวา แรงดันที่อ่านได้จากมิเตอร์ความมีค่าเปลี่ยนไป 0.5 โวลต์เมื่อแกนของ LVDT เลื่อนไปได้ 2.5 mm .
- ปรับแกนของ LVDT ไปที่ตำแหน่งกึ่งกลาง ซึ่งเป็นค่าที่สเกลบนแผงทดลองอ่านได้ที่ 12.5 mm . แล้วตรวจวัดแรงดันที่เทอร์มินอล 6 ความมีค่าเป็น 0 โวลต์ (ถ้าไม่ใช่ให้ปรับเลื่อนตัว LVDT)
- เลื่อนแกนของ LVDT ไปที่ตำแหน่ง 0 mm . และปรับ RV5 ให้อ่านค่าแรงดันเอาต์พุตจากเทอร์มินอล 11 เป็น 0 โวลต์
- ปรับเลื่อนแกนของ LVDT ไปที่ตำแหน่ง 25 mm . และปรับ RV6 ให้ได้แรงดันที่จุดเทอร์มินอล 11 เป็น $+8$ โวลต์

3.2 ความสัมพันธ์ระหว่างระยะกับแรงดัน

วัตถุประสงค์

เพื่อวัดหาความสัมพันธ์ระหว่างระยะทางของแกนของ LVDT กับแรงดันที่วัดได้จาก LVDT ที่เทอร์มินอล 11

อุปกรณ์ที่จำเป็น

- โวลต์มิเตอร์แบบดิจิตอล (ขนาด 3 หลักครึ่ง)
- เกจัน

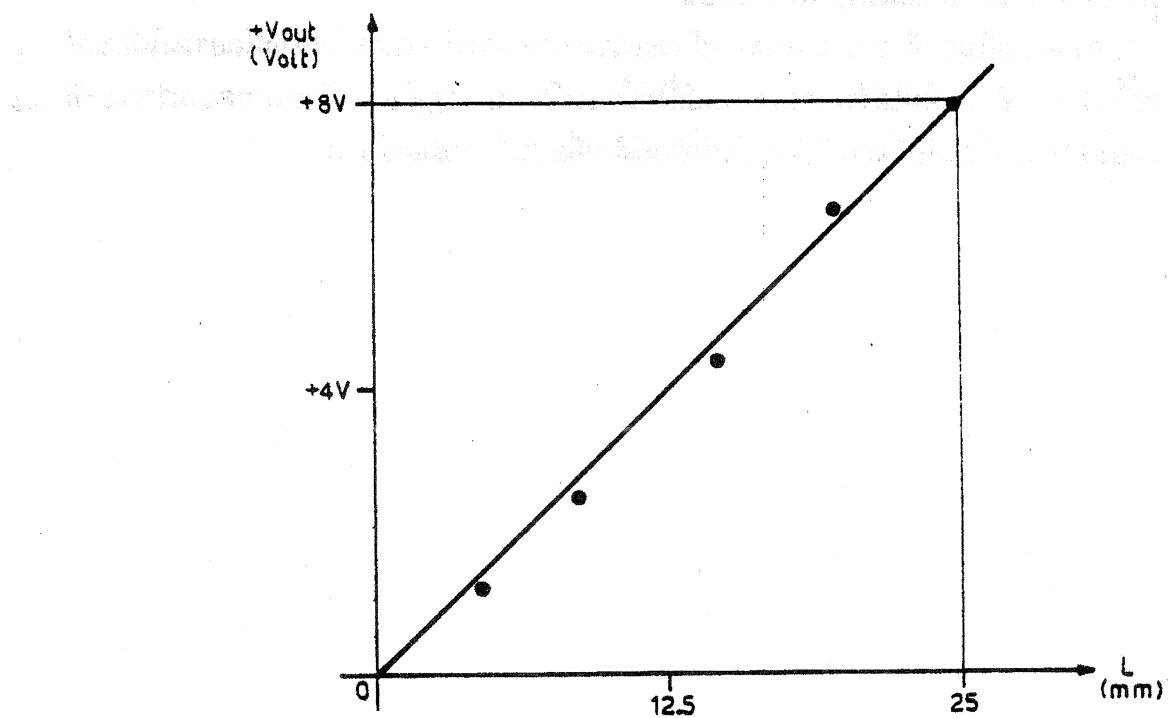
ขั้นตอนการทดลอง

- ทำการปรับแต่งตัวปรับสภาพสัญญาณตามการทดลองที่ 3.1
- ต่อโวลต์มิเตอร์แบบดิจิตอลวัดระหว่างเอาต์พุตเทอร์มินอล 11 กับกราวด์
- ปรับเลื่อนแกนของ LVDT ไปที่ตำแหน่งกึ่งกลาง
- อ่านระยะที่แกนของ LVDT เลื่อนไปจากสเกลในหน่วยมิลลิเมตร และอ่านค่าแรงดันที่วัดได้จากมิเตอร์
- บันทึกค่าที่ได้ลงในตารางที่ 3.1

รูปที่ 3.1 แสดงคุณลักษณะของกราฟของความสัมพันธ์ระหว่างแรงดันที่วัดได้จาก LVDT ในแกนหั้ง และตัวปรับสภาพสัญญาณกับระยะของแกนของ LVDT (มีหน่วยเป็นมิลลิเมตร) ในแก่นอน โดยนำค่าที่ได้จากการที่ 3.1 มาวัดลงบนกราฟแล้วลากเส้นระหว่างจุดบนกราฟหาความสัมพันธ์โดยรวม ซึ่งจะเห็นได้ว่าความสัมพันธ์ที่ได้นั้นจะเป็นแบบเชิงเส้น นั่นหมายความว่า ระยะที่แกนของ LVDT เลื่อนไปก็จะทำให้แรงดันที่อ่านได้เปลี่ยนไปในขนาดเดียวกัน

N	L (mm)	V_{out} (volt)
1	0	0
2	12.5	4
3	25	8

ตารางที่ 3.1



รูปที่ 3.1

3.3 การหาความสัมพันธ์ที่ถูกต้อง

วัดอุปประสงค์

เพื่อวัดและลากเส้นหาความสัมพันธ์จากการฟรีห่วงระหว่างทางของแกนของ LVDT กับแรงดันที่วัดได้จาก LVDT ที่เทอร์มินอล 11

อุปกรณ์ที่จำเป็น

- โวลต์มิเตอร์แบบดิจิตอล (ขนาด 3 หลักครึ่ง)
- เกจন์

ขั้นตอนการทดลอง

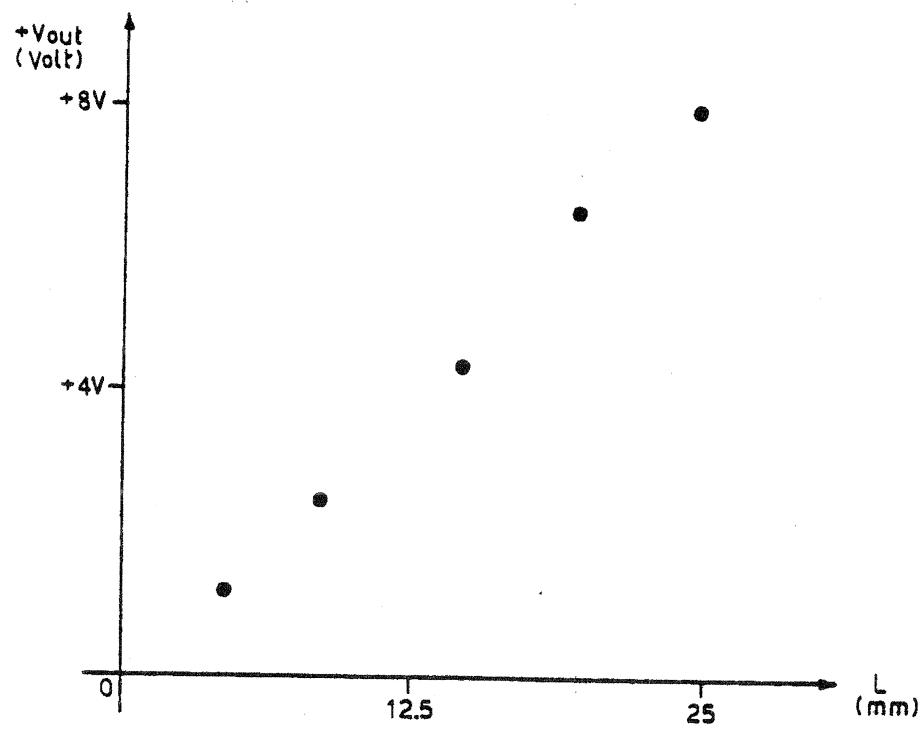
- ทำการปรับแต่งตัวปรับสภาพสัญญาณตามการทดลองที่ 3.1
- ต่อโวลต์มิเตอร์แบบดิจิตอลวัดระหว่างเอาต์พุตเทอร์มินอล 11 กับกราว์ด
- อ่านระยะที่แกนของ LVDT เลื่อนไปจากสเกลในหน่วยมิลลิเมตร ทีละ 2 มม. จนสุดระยะที่ 25 มม. ในขณะเดียวกันก็อ่านค่าแรงดันที่วัดได้จากมิเตอร์ แล้วบันทึกค่าระยะทางและแรงดันที่อ่านได้ลงในตาราง 3.2

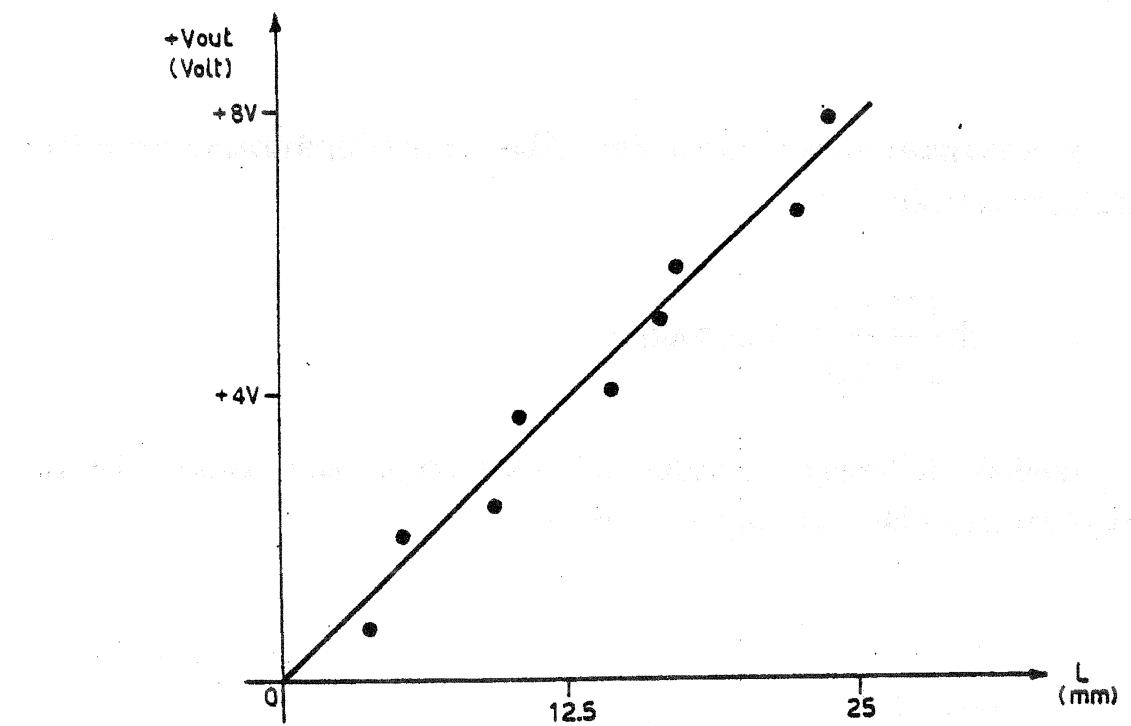
รูปที่ 3.2 แสดงกราฟที่ได้จากการพล็อตค่าที่ได้จากตารางที่ 3.2 ซึ่งแทนความสัมพันธ์ระหว่างแรงดันที่วัดได้จาก LVDT ในแกนตั้ง และตัวปรับสภาพสัญญาณกับระยะของแกนของ LVDT (มีหน่วยเป็นมิลลิเมตร) ในแกนนอน

จากการในรูปที่ 3.2 นำมาลากเส้นระหว่างจุดบนกราฟหาความสัมพันธ์โดยรวมได้กราฟในรูปที่ 3.3 ซึ่งจะเห็นได้ว่าความสัมพันธ์ที่ได้นั้นจะเป็นแบบเชิงเส้น นั่นหมายความว่าระยะที่แกนของ LVDT เลื่อนไปก็จะทำให้แรงดันที่อ่านได้เปลี่ยนไปในขนาดเดียวกัน

N	L (mm)	V_{out} (volt)

ตารางที่ 3.2





รูปที่ 3.3

3.4 ความเป็นเชิงเส้นของทรานสิสเตอร์และตัวปรับสภาพสัญญาณ

วัสดุประสงค์

เพื่อหาค่าความเป็นเชิงเส้นที่ได้จากคุณลักษณะการทำงานของทรานสิสเตอร์และตัวปรับสภาพสัญญาณ

อุปกรณ์ที่จำเป็น

- โวลต์มิเตอร์แบบดิจิตอล (ขนาด 3 หลักครึ่ง)

ขั้นตอนการทดลอง

- ปรับแต่งตัวปรับสภาพสัญญาณตามการทดลองที่ 3.1
- วาดกราฟที่มีการลากเส้นหาความสัมพันธ์ของค่าที่วัดได้กับระยะที่วัดของทรานสิสเตอร์ตามการทดลองที่ 3.3 ได้กราฟตามรูปที่ 3.4
- วัดเส้นสองเส้นนานกันกับเส้นที่ลากหาความสัมพันธ์ไว้แต่แรก โดยเส้นทั้งสองจะนีต้าแน่นห่างจากเส้นแรกเท่ากับจุดที่มีค่าห่างจากเส้นแรกในแนวตั้งมากๆ ที่สุดทั้งสองด้าน
- อ่านค่าความแตกต่างระหว่างแรงดันของเส้นทั้งสองที่เพิ่งวัดใหม่จากจุดใดจุดหนึ่งบนแกนนอน ดูรูปที่ 3.5

จากค่าความแตกต่างระหว่างแรงดันที่อ่านได้นั้นเรามารถนำมาคำนวณหาค่าความเป็นเชิงเส้นได้ตามสมการดังนี้

$$\pm \frac{1}{2} \frac{V_1 - V_2}{F.S.O} = \text{LINEARITY}$$

โดยปกติค่าที่ได้นี้จะอยู่ในรูปของเปอร์เซนต์ ส่วน F.S.O คือ Full Scale Output คือแรงดันสูงสุดที่สามารถอ่านได้จากระยะสูงสุดที่สามารถวัดได้

